



Cámara ANPR inteligente (ITC413-PW4D-XXX)

Manual de instalación y configuración



Prefacio

Descargo de responsabilidad

En el uso real, puede calcular los datos de armado mediante la herramienta de diseño de proyectos de acuerdo con el modelo del dispositivo o enviar correos electrónicos al personal de I+D para obtener los datos de armado. La herramienta calcula los datos como si hubiera suficiente cantidad de iluminación de forma predeterminada. Si la iluminación del sitio es deficiente, los datos de la prueba in situ no alcanzarán el valor calculado por la herramienta. Por lo tanto, se deben elegir los resultados de la prueba in situ sobre los resultados de la herramienta.

Los datos de detección inteligente están estrechamente relacionados con el escenario de instalación, la luz y otros factores. Cuando el escenario de instalación y la luz son deficientes, los datos de detección inteligente se pueden mejorar ajustando el escenario y agregando iluminadores. Cuando el escenario y la luz sean mejores, el efecto de detección aún podría reducirse algo. Se deben elegir los resultados de la prueba in situ.

Instrucciones de seguridad

Las siguientes palabras de advertencia pueden aparecer en el manual.

Significado de las palabras de señal	
 PELIGRO	Indica un alto riesgo potencial que, si no se evita, provocará la muerte o lesiones graves.
 ADVERTENCIA	Indica un peligro potencial medio o bajo que, si no se evita, podría provocar lesiones leves o moderadas.
 PRECAUCIÓN	Indica un riesgo potencial que, si no se evita, podría provocar daños a la propiedad, pérdida de datos, reducciones en el rendimiento o resultados impredecibles.
 CONSEJOS	Proporciona métodos para ayudarle a resolver un problema o ahorrar tiempo.
 NOTA	Proporciona información adicional como complemento al texto.

Revisión histórica

Versión	Contenido de revisión	Tiempo de liberación
V1.0.0	Primer lanzamiento.	junio 2022
V1.0.1	Ajuste el ancho de detección (cambio de 7 m a 6-8 m)	junio 2023

Tabla de contenido

Prólogo	I
1. Información general	1
1.1 Objetivo	1 Frente- Fin Estructura
1.2 del sistema	1 1.2.1 Diseño del dispositivo
frontal	1
1.2.2 Lista de dispositivos frontales	1
2 Instalación	3 Descripción de la solución de una
2.1 sola cámara.....	3
2.2 Instalación	5 2.2.1 Isla de refugio y
caseta de guardia.....	5 2.2.2 Instalación de
cámaras	9 2.2.3 Instalación de radares anti-
aplastamiento	12 2.2.4 Instalación de puertas de
barrera	14 3 Cableado del
sistema.....	15 Cableado de la
3.1 cámara	15 Cableado de la puerta de
3.2 barrera.....	16 Cableado de la
3.3 pantalla.....	19 4 Configuración del
sistema	21 Configuración del
4.1 software	21 4.1.1 Inicialización del
dispositivo.....	21 4.1.2 Reglas de
dibujo	22 4.1.3 Configuración del control de
barrera	24 4.1.4 Configuración de la pantalla LED
RS-485	26 4.1.5 Configuración de la transmisión de
voz	28 4.1.6
Wiegand	31 4.1.7
SVI	32 Configuración del control
4.2 remoto de la barrera de puerta.....	33 4.2.1 Configuración del control
remoto de la barrera DHI-IPMECD-203X Puerta.....	33 4.2.2 Configuración del control remoto de
la barrera DHI-IPMECD-302X	35 Comprobación de las funciones del
4.3 sistema	35 5 Preguntas
frecuentes.....	37

1 Descripción general

1.1 Objetivo

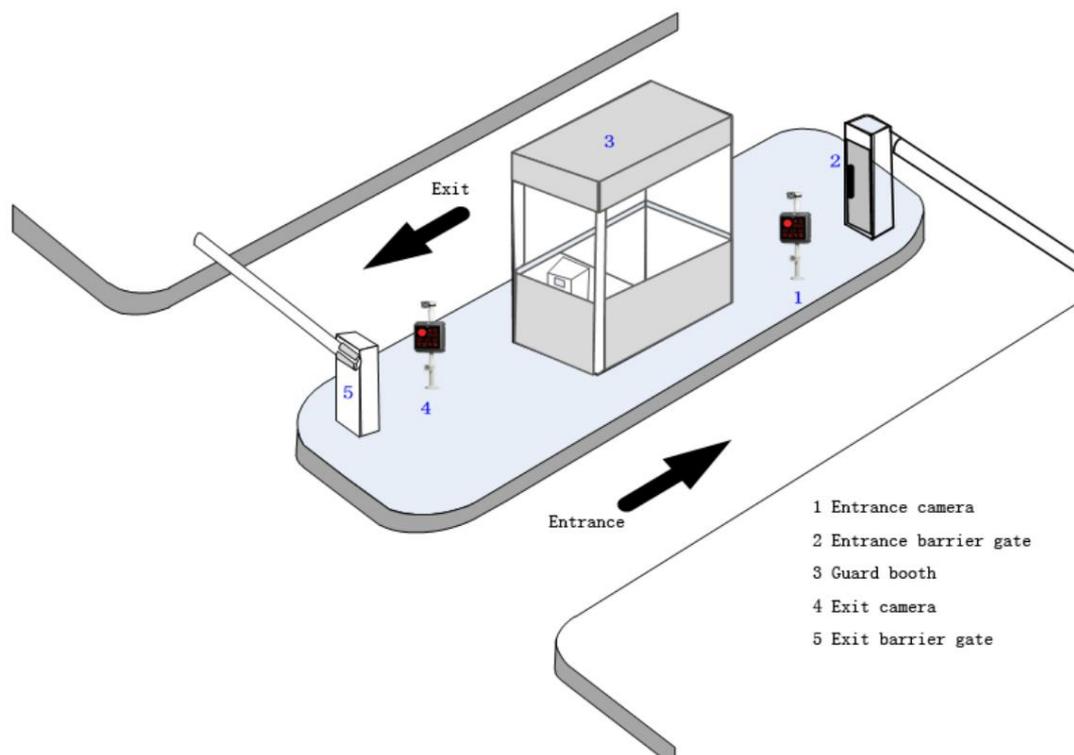
Este documento proporciona estándares de construcción para ventas, soporte técnico e ingenieros de construcción para garantizar que la construcción del sistema cumpla con los estándares.

1.2 Estructura del sistema frontal

1.2.1 Diseño del dispositivo frontal

A continuación se toma como ejemplo una solución de una sola cámara (una cámara en la entrada y otra en la salida).

Figure 1-1 Dispositivos frontales



1.2.2 Lista de dispositivos frontales

Los dispositivos frontales del sistema de gestión de entrada y salida para el estacionamiento sin tarjeta se componen principalmente de cámaras de entrada/salida, radares anti-aplastamiento, barreras, casetas de guardia,

cargar computadoras, gabinetes y más. A continuación se toma como ejemplo el escenario con una entrada y una salida, y la lista del sistema se muestra en la Tabla 1-1.

Tabla 1-1 Lista de dispositivos frontales para estacionamiento sin tarjeta con una entrada y una salida

Sin objeto	Modelo	Cantidad	Observaciones
1	ANPR inteligente Cámara DHI-ITC413-PW4D-Z1 DHI-ITC413-PW4D-IZ1 DHI-ITC413-PW4D-Z3 DHI-ITC413-PW4D-IZ3	2	Seleccionar el modelo según los requerimientos del usuario.
2	Mostrar DHI-ITSXS-1201-44	2	Seleccione según sea necesario.
3	Puerta de barrera DHI-IPMECD-203X y DHI-Serie IPMECD-302X	2	Seleccione según sea necesario.
	Radar antiplastamiento de 79 GHz DHI-ITSJC-2303-DC12	2	Seleccione según sea necesario.

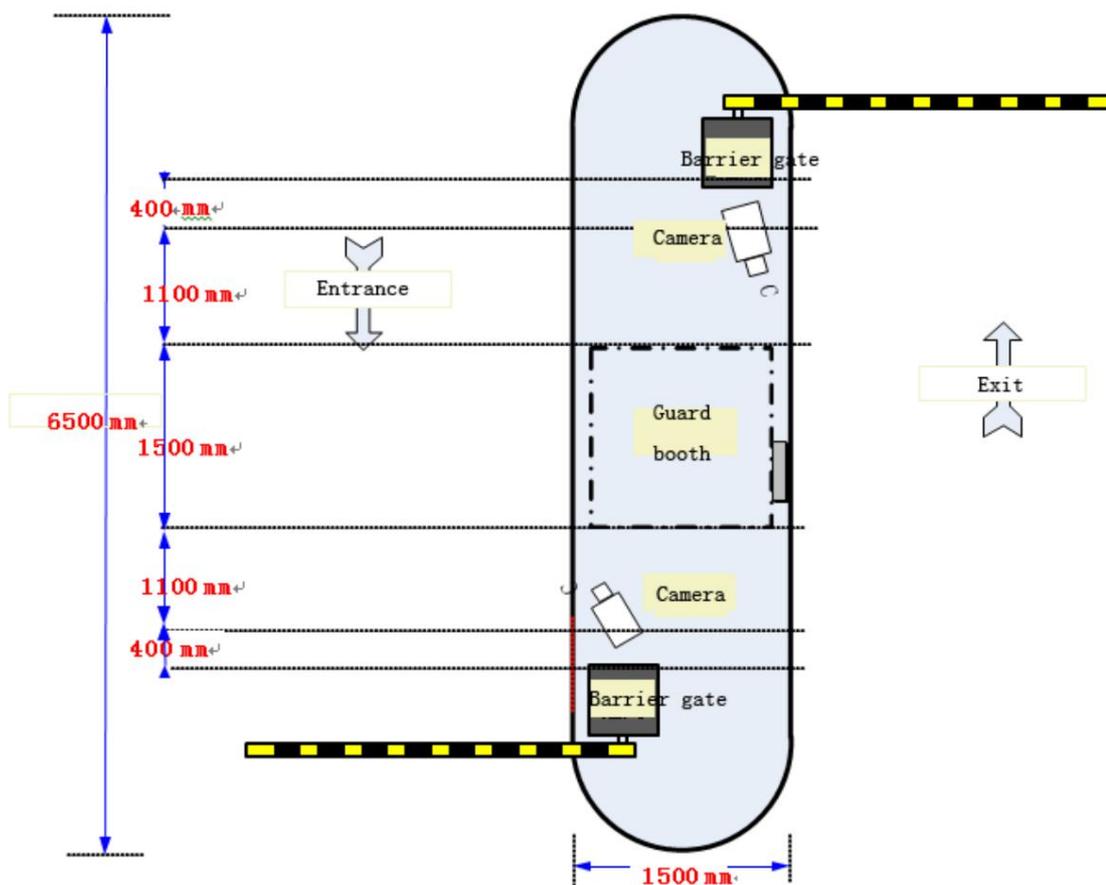
2 Instalación

Este capítulo presenta los escenarios de entrada y salida estándar con cámaras de la serie 413. Para obtener detalles sobre la instalación de la cámara, consulte la Tabla 2-1.

2.1 Descripción de la solución de una sola cámara

El sistema sin tarjeta es un sistema de gestión de entradas y salidas basado en las matrículas de los vehículos. La matrícula es extraída por las cámaras de entrada y salida mediante análisis de vídeo durante el paso del vehículo. El efecto de captura de la cámara afecta directamente a la carga del sistema. En el uso real, la captura de vídeo se utiliza para activar el radar y evitar que se rompa en algunos pasajes de entrada y salida, en lugar de la solución tradicional de bobina. Esta solución no daña la superficie de la carretera, tiene un cableado simple entre dispositivos y una construcción conveniente en el sitio, lo que reduce en gran medida la dificultad de la construcción y acorta el período y el costo de construcción.

Figure 2-1 Diagrama de instalación del dispositivo



La longitud total de la isla refugio en el área de instalación del dispositivo es de 6500 mm, que se puede ajustado de acuerdo con la situación real en el sitio.

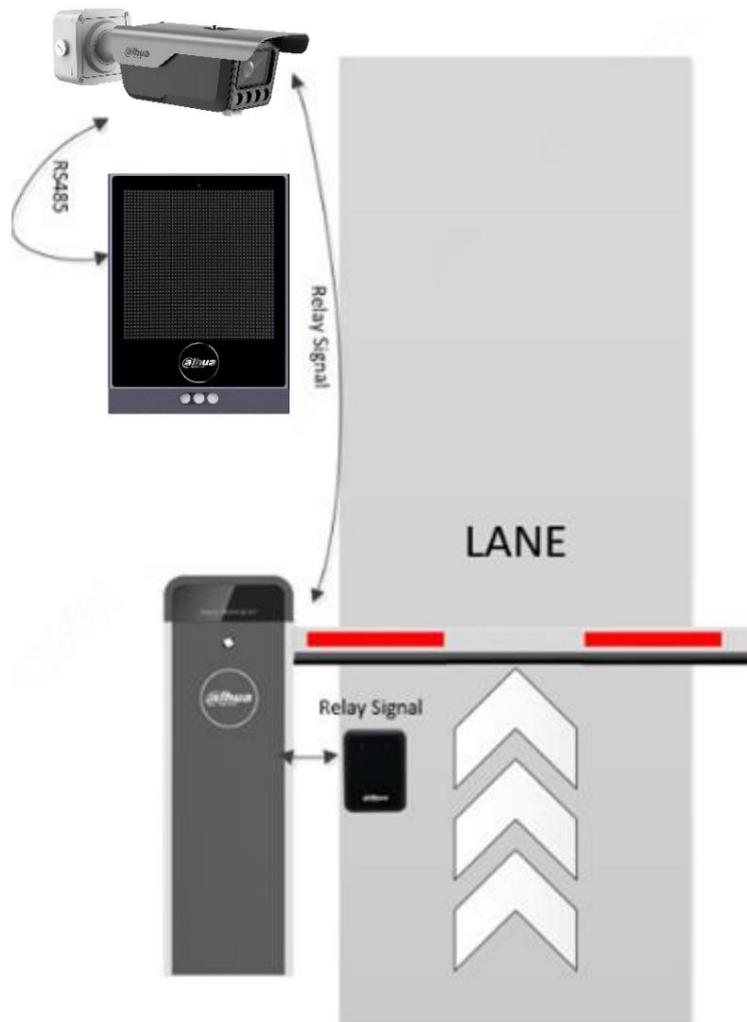
Las dos puertas de barrera están instaladas en ambos lados de la isla de refugio en paralelo.

La distancia entre la barrera de salida y la cámara de salida es de 400 mm. La distancia entre la cámara de salida y el lado de la caseta de guardia es de 1100 mm.

El diámetro de la caseta de guardia es de 1500 mm. La distancia entre la cámara de entrada y el lado de la caseta de guardia es de 1100 mm. La distancia entre la cámara de entrada y la barrera de entrada es de 400 mm.

La distancia entre la línea de captura y la cámara de entrada/salida es de 4000 mm.
Ancho de carril estándar: <4000 mm

Figure 2-2 Diagrama de cableado de una sola cámara en un escenario de entrada/salida



2.2 Instalación

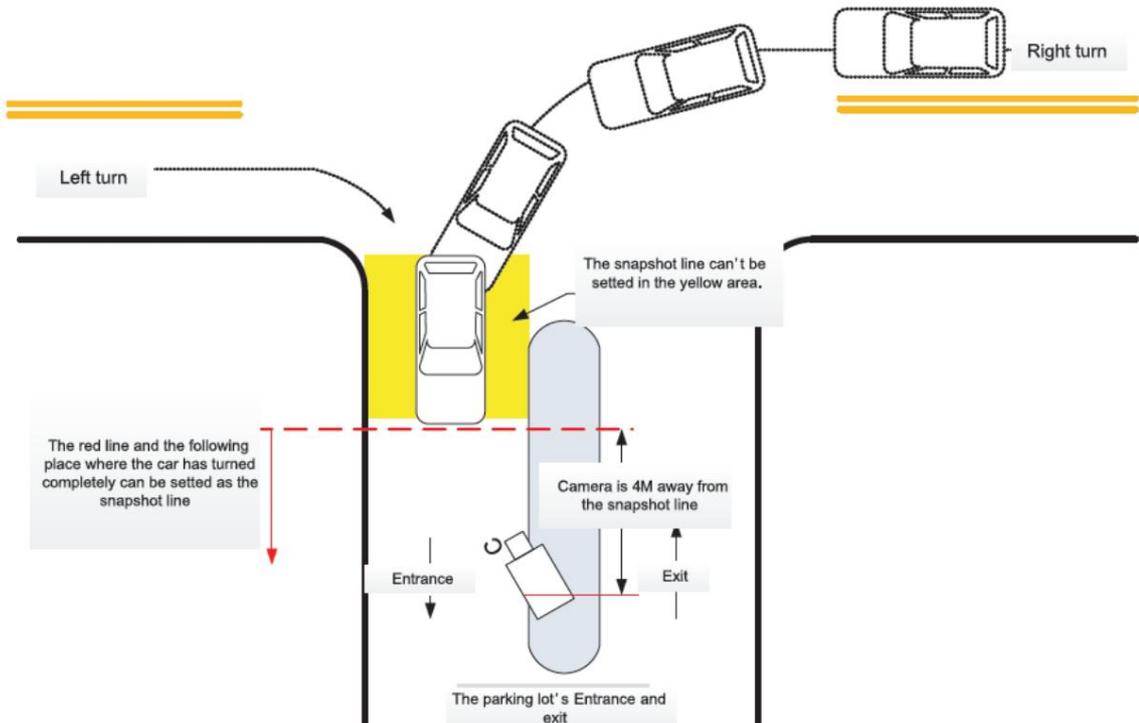
2.2.1 Isla de refugio y caseta de guardia

2.2.1.1 Selección de ubicaciones de islas de refugio

Para seleccionar la ubicación de la isla refugio, primero debe considerar el efecto de captura y reconocimiento de las cámaras, porque muchos factores afectarán el efecto de reconocimiento de la cámara, como el ancho del canal que excede la capacidad de monitoreo de la cámara y el punto de instalación de la cámara inadecuado. Estos son factores físicos. Problemas como si la imagen de seguimiento de la cámara cubre la matrícula o si el ángulo de la matrícula cumple con las condiciones de reconocimiento no se pueden resolver desde el nivel técnico. Por lo tanto, es necesario planificar bien antes de instalar la cámara. Las siguientes son precauciones importantes antes de la instalación de la cámara:

La cámara debe colocarse en un lugar que cumpla con las siguientes condiciones: Un vehículo debe poder realizar un giro completo en el paso del estacionamiento; su frente debe mirar recto una vez que esté a 4 metros de la cámara. La distancia de captura de la cámara es de 4 a 6 metros y la mejor distancia de captura es de 4 metros de la cámara. En esta solución, tomamos la línea de captura a 4 m de distancia de la cámara como estándar y usted puede ajustar la línea de captura según sea necesario. Existe un proceso de giro cuando el vehículo entra o sale del paso del estacionamiento. Al girar, la matrícula forma un cierto ángulo con la cámara, lo que hace que la cámara no pueda mirar directamente a la matrícula o que el ángulo sea demasiado grande, lo que afecta el efecto de reconocimiento. Por lo tanto, la línea de captura de la cámara debe configurarse en el lugar donde el vehículo pueda realizar un giro completo hacia el pasaje y la cámara pueda mirar hacia la matrícula. Después de determinar la línea de captura de la cámara, la cámara se puede instalar a 4 metros de distancia de la línea de captura, como se muestra en la Figura 2-3.

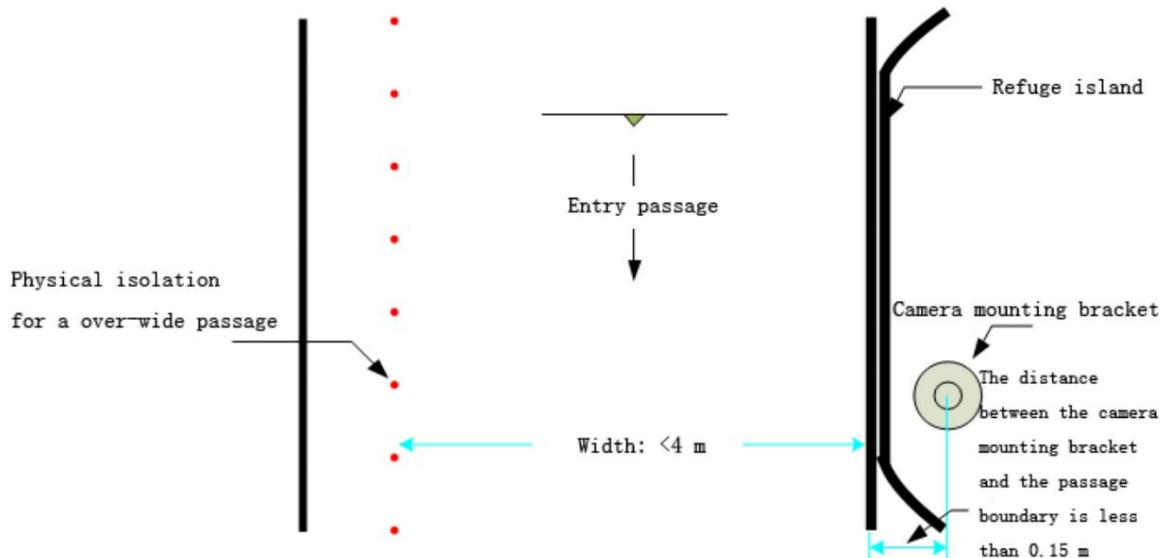
Figure 2-3 Plano de ubicación de la cámara



El ancho máximo de paso cubierto por la cámara es de 4 metros. Si el ancho del paso es mayor a 4 metros, el canal debe aislarse físicamente para que cumpla con el requisito.

Se requiere que la distancia entre el soporte de montaje de la cámara y el límite del paso sea inferior a 0,15 metros, como se muestra en la Figura 2-4.

Figure 2-4 Requisitos de cámara y paso.



Además, también hay que prestar atención a factores como el ancho del paso reservado, el ancho de la isla de refugio y los requisitos de instalación de los dispositivos instalados en pendientes.

2.2.1.2 Especificaciones

Figure 2-5 Especificaciones de la isla refugio

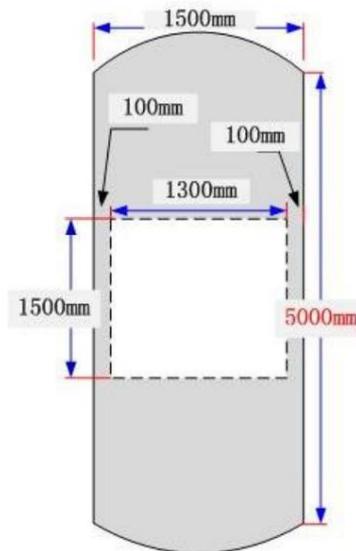
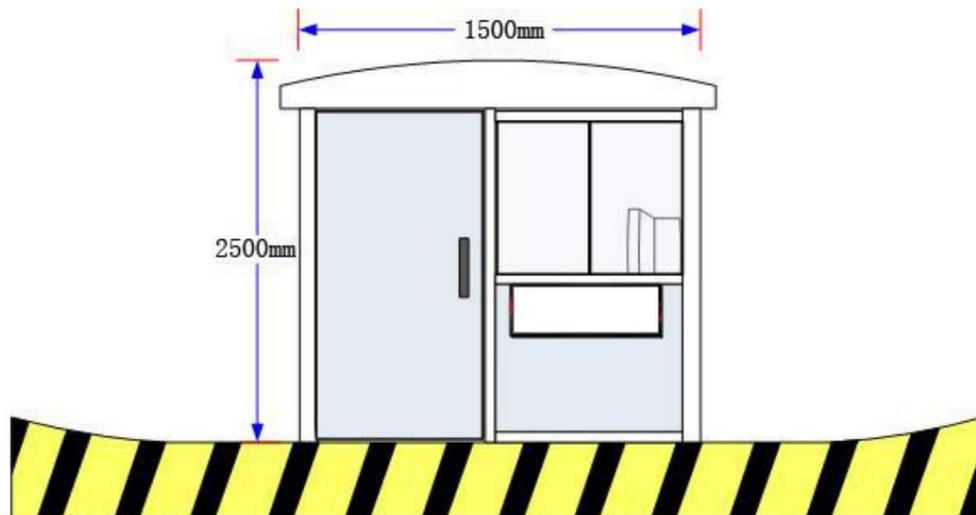


Figure 2-6 Especificaciones de la isla de refugio y la caseta de guardia



2.2.1.3 Artesanía manufacturera de la Isla Refugio



Al realizar la isla refugio es necesario reservar el conducto, de lo contrario el conducto no se podrá empotrar en etapas posteriores.

Para obtener detalles sobre la ubicación, especificación y cantidad del conducto, consulte la Figura 2-7.

Requisitos de las embarcaciones de la isla de refugio:

La base de la isla de refugio debe ser más de 10 cm más grande que las dimensiones del dispositivo para evitar que la base explote al fijar el dispositivo con tornillos de expansión. La altura de los cimientos de la isla de refugio debe ser superior a 15 cm, lo que puede proporcionar la necesaria

Protección para dispositivos.

Material: cemento de silicato 425# y arena media. La proporción de cemento a arena es 1:2. La isla refugio no se puede construir con materiales como tierra, piedras y ladrillos, que no son lo suficientemente resistentes.

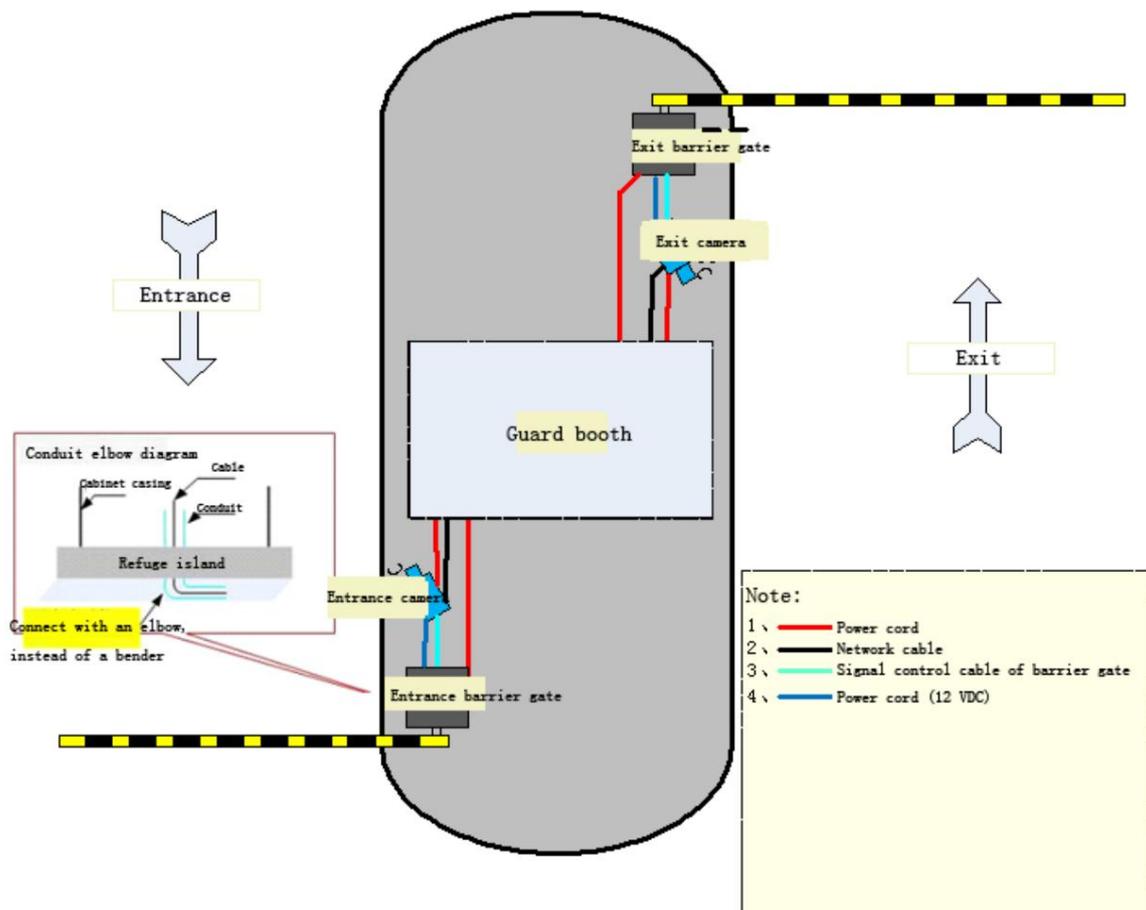
Requisitos de material molido:

- ◇ Subrasante de cemento: los cimientos de la isla refugio se pueden colocar directamente sobre ella. Sin embargo, en el fondo de la isla de refugio, se deben colocar barras de acero cada 25 cm en una estructura en forma de estrella para la conexión. El diámetro de las barras de acero debe ser superior a $\Phi 20$ mm y no debe tener menos de 5 cm de profundidad tanto en la isla de refugio como bajo tierra.
- ◇ Subrasante de asfalto: los cimientos de la isla de refugio se pueden colocar directamente sobre ella, pero en la parte inferior de la isla de refugio se deben colocar barras de acero cada 25 cm en una estructura en forma de estrella para la conexión. El diámetro de las barras de acero debe ser superior a $\Phi 20$ mm y la barra de acero no debe estar a menos de 5 cm de profundidad en la isla de refugio y a 20 cm bajo tierra.
- ◇ Suelo y otras subrasantes: se debe cavar un pozo de cimentación para la construcción, con una profundidad de más de 30 cm.

2.2.1.4 Disposición de los conductos de la isla refugio

En la siguiente figura se muestra el conducto del sistema de gestión de entradas y salidas para una solución de una sola cámara.

Figure 2-7 Disposición de conductos de la isla refugio para una solución de cámara única





Le recomendamos utilizar tuberías de PVC en la isla de cemento y tuberías de KBG debajo de la isla. Puede

Seleccionar tuberías con diámetros internos superiores al 70% del área total de cableado.

Instale tuberías por separado para corrientes fuertes y débiles. El codo

del conducto debe empalmarse y sellarse con pegamento, y el codo no debe doblarse

juerga.

Los puertos de los conductos deben bloquearse temporalmente para evitar que queden bloqueados por residuos.

El alambre de hierro se puede preajustar en el conducto para facilitar el posterior enhebrado del cable.

El conducto preestablecido debe mantenerse alejado de la ubicación de instalación de los dispositivos, para evitar el uso de tornillos de expansión más tarde.

De la cámara a la caseta de guardia: 1 x cable de alimentación; 1 x cable de red.

De cámara a barrera: 1 x cable de control de apertura de barrera.

Desde la barrera hasta la caseta de guardia: 1 x cable de alimentación

Le recomendamos utilizar cables de alimentación RVV3 x 1,5² o equivalentes.

Le recomendamos utilizar cables de red de categoría 5.

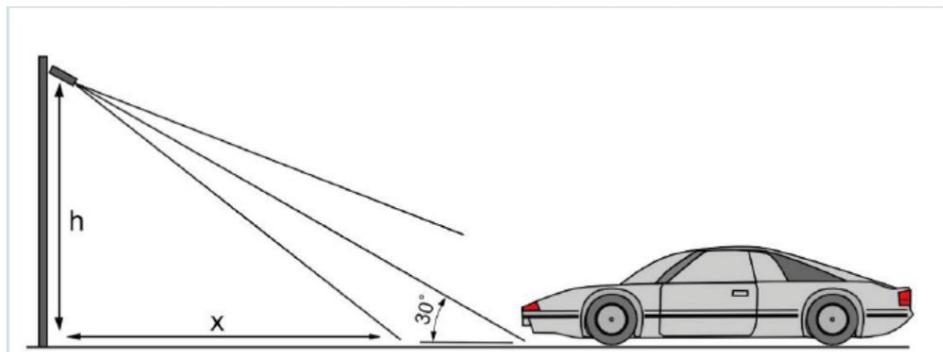
Le recomendamos utilizar cables de señal RVVP8 x 0,5² o equivalentes.

Le recomendamos utilizar cables de alimentación RVV2 x 1² o equivalentes de 12 VCC.

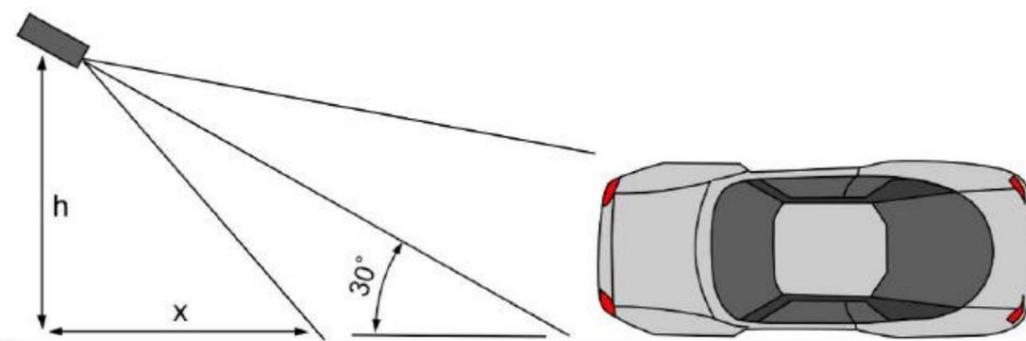
2.2.2 Instalación de cámaras

Al instalar cámaras, debe considerar el ángulo de la lente, el ángulo de la matrícula y los píxeles de la matrícula.

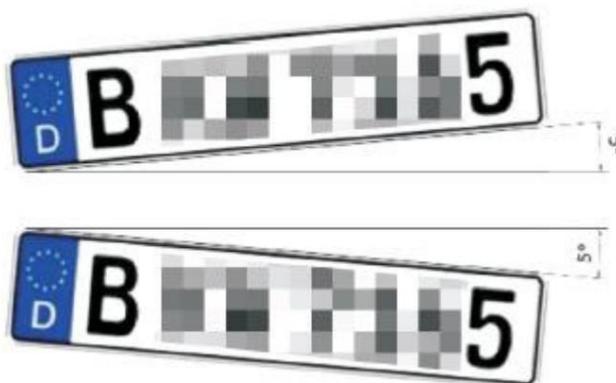
Para montaje frontal, el ángulo entre la lente de la cámara y el suelo horizontal debe ser inferior a 30°. La relación entre la altura (h) y la distancia de captura (x): $x \geq 1,7h$.



Para montaje lateral, el ángulo entre la lente de la cámara y la línea del carril debe ser inferior a 30°. Si la distancia entre la cámara y la línea más alejada del carril de monitoreo es h, y la distancia de captura es x, su relación debe ser $x \geq 1,7h$. De lo contrario, el reconocimiento del algoritmo se verá afectado.



El ángulo de la matrícula no debe ser superior a 5°.



Los píxeles de la matrícula deben cumplir los requisitos del algoritmo: una matrícula de una sola capa no debe tener menos de 140 píxeles; una matrícula de doble capa no tiene menos de 80 píxeles.

Tabla 2-1 Escenarios de instalación recomendados

Producción en serie	Instalación	Captura	Detección
	Altura	Distancia	Ancho
ITC413-PW4D-(I)Z1	1,2 metros	3 a 8 metros	3 a 4 metros
	1,5 metros	4 a 8 metros	
	1,8 metros	4,2 a 8 metros	
	2 metros	4,5 a 8 metros	
ITC413-PW4D-(I)Z3	2 metros	6 a 10 metros	3 a 4 metros
	2,5 metros	6 a 12 metros	
	3 metros	6 a 15 metros	
	3,5 metros	6 a 17 metros	
	4 metros	7-19,5 metros	
	4,5 metros	8-20 metros	
	5 metros	8,5-20 metros	
	5,5 metros	9,5-20 metros	
	6 metros	10 a 20 metros	
	3 metros	12 a 15 metros	6-8 metros
3,5 metros	12 a 17 metros		
4-6m 12-20m			



La luminosidad ambiental debe ser de 10 lux o más. En situaciones nocturnas, nubladas y en otros escenarios con luz insuficiente, es necesario agregar iluminadores. Si la matrícula no refleja la luz, le recomendamos utilizar luz blanca. La matrícula debe no ser inferior a 140 píxeles. De lo contrario, el efecto de reconocimiento podría verse afectado.

2.2.2.2 Montaje en poste

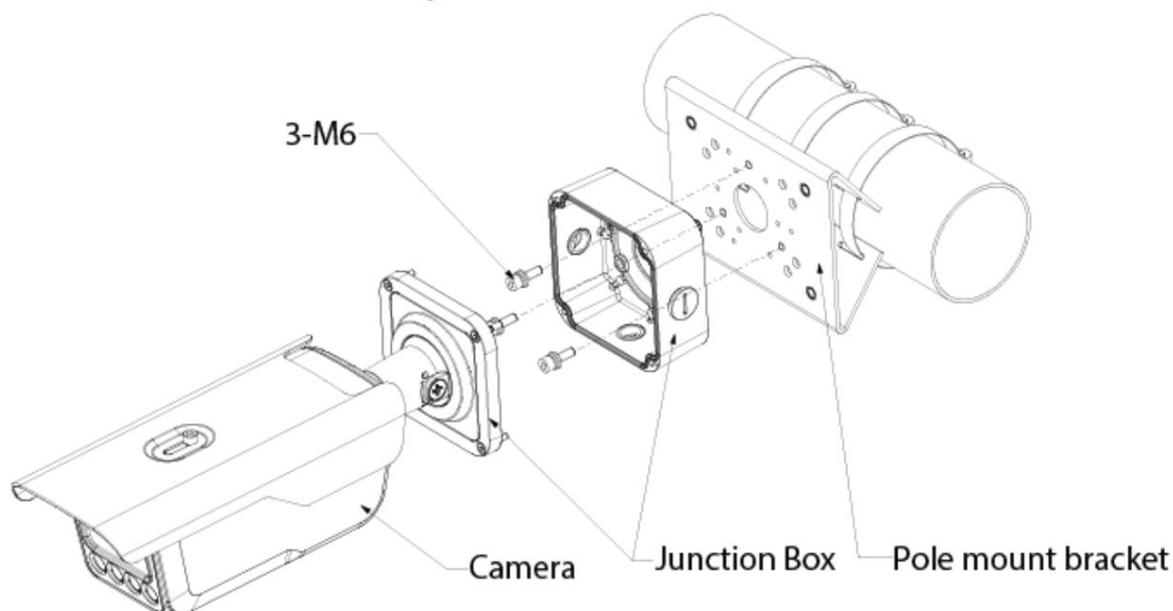
Procedimiento

Paso 1 Fije el soporte de montaje en poste (se vende por separado) al poste.

Paso 2 Utilice 3 tornillos M6 para fijar la caja de conexiones al soporte de montaje en poste.

Paso 3 Apriete los tornillos en el extremo de la cámara para fijarla a la caja de conexiones.

Figure 2-8 Montaje en poste



2.2.2.3 Montaje en pared

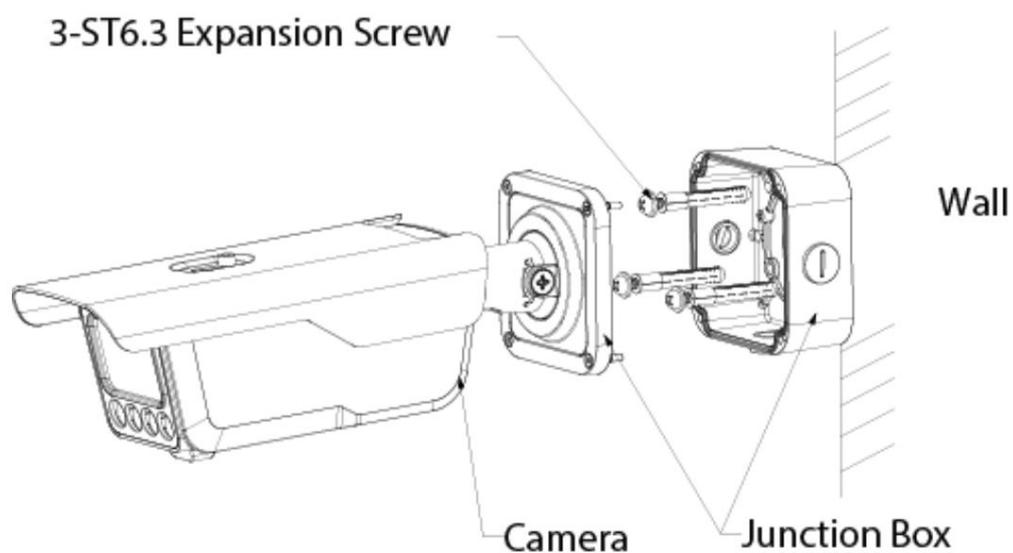
Procedimiento

Paso 1 Taladre agujeros en la pared de acuerdo con los agujeros de la caja de conexiones.

Paso 2 Utilice 3 tornillos de expansión ST6.3 para fijar la caja de conexiones a la pared.

Paso 3 Apriete los tornillos en el extremo de la cámara para fijarla a la caja de conexiones.

Figure 2-9 montaje en pared



2.2.2.4 Montaje en techo

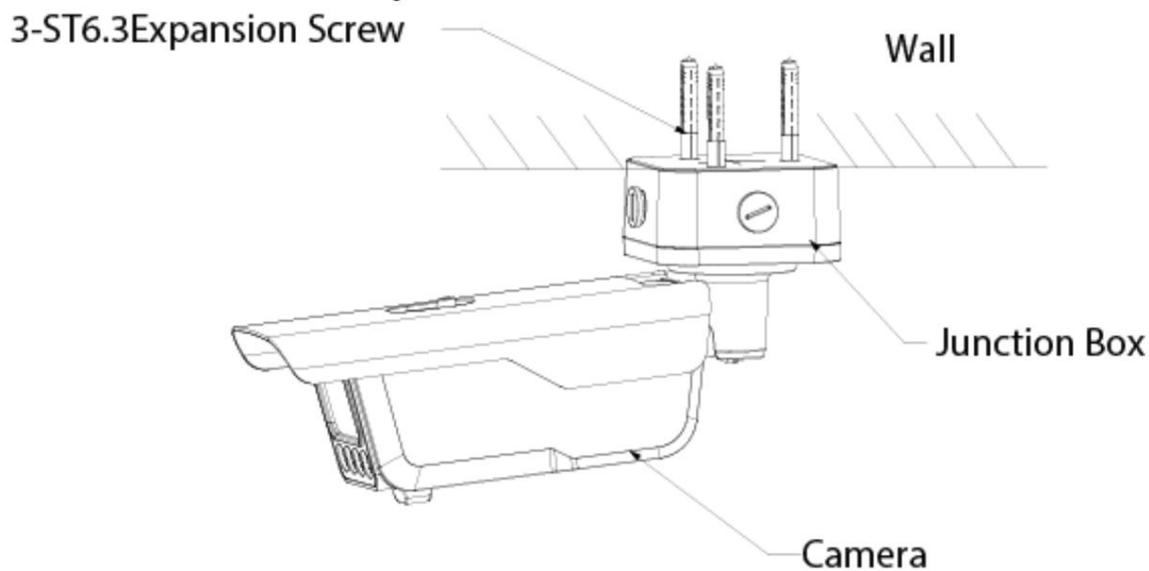
Procedimiento

Paso 1 Taladre agujeros en el techo de acuerdo con los agujeros de la caja de conexiones.

Paso 2 Utilice 3 tornillos de expansión ST6.3 para fijar la caja de conexiones al techo.

Paso 3 Apriete los tornillos en el extremo de la cámara para fijarla a la caja de conexiones.

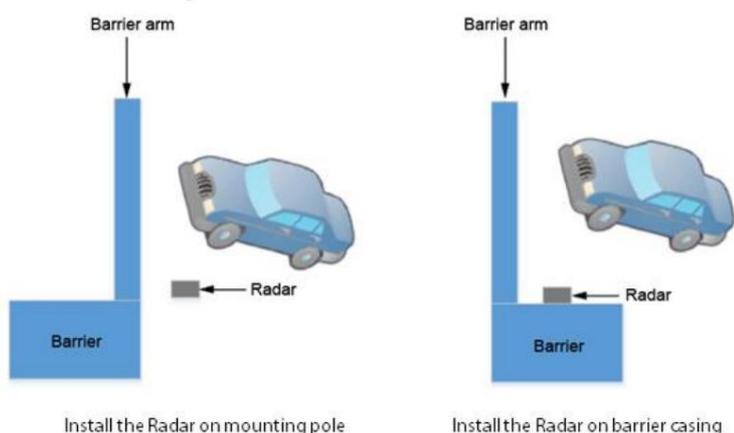
Figure 2-10 Montaje en techo



2.2.3 Instalación de radares antiaplastamiento

En la dirección vertical del carril, instale el radar anti-aplastamiento en la caja debajo del automático. brazo de barrera.

Figure 2-11 instalar el radar



La caja de barrera debe fijarse firmemente y el ángulo de inclinación de la caja debe ser inferior a 5°.

Al instalar una barandilla a un lado del carril, asegúrela para evitar que se mueva hacia adelante y hacia atrás o se sacuda.

No coloque ningún objeto dentro del rango de detección del radar (excluyendo el brazo de la barrera).

Después de que el entorno cambie, calibre el radar a tiempo.

El radar no es adecuado para situaciones en las que el vehículo entra y sale en un ángulo grande. Ángulo grande: cuando el vehículo pasa por el área de activación del radar anti-aplastamiento, el ángulo entre el vehículo y la carretera es superior a 30 grados.

Altura de instalación: Recomendamos que el borde inferior del radar esté a 0,6 m del suelo (0,7 m del suelo cuando hay vehículos grandes).

Después de instalar el radar de 79 GHz (aplicable a todas las series de barreras), parámetros como el ancho real, el ancho de banda del área de detección y el tiempo de cierre de la barrera se pueden ajustar directamente a través del software de configuración o la aplicación móvil.

Cuando haya muchos vehículos grandes, simplemente ajuste la altura de instalación a 70 cm. Solo puede configurar parámetros como el ancho del carril y la hora de cierre del brazo en el software de configuración, y dejar otros parámetros por defecto. Instale el software de configuración en una computadora portátil y luego lleve la computadora portátil al sitio de instalación del radar.

Para obtener más información, consulte el manual del usuario y las preguntas frecuentes de la barrera y el radar.

2.2.4 Instalación de puertas de barrera

Figure 2-12 Base de caja de puerta de barrera DHI-IPMECD-203X

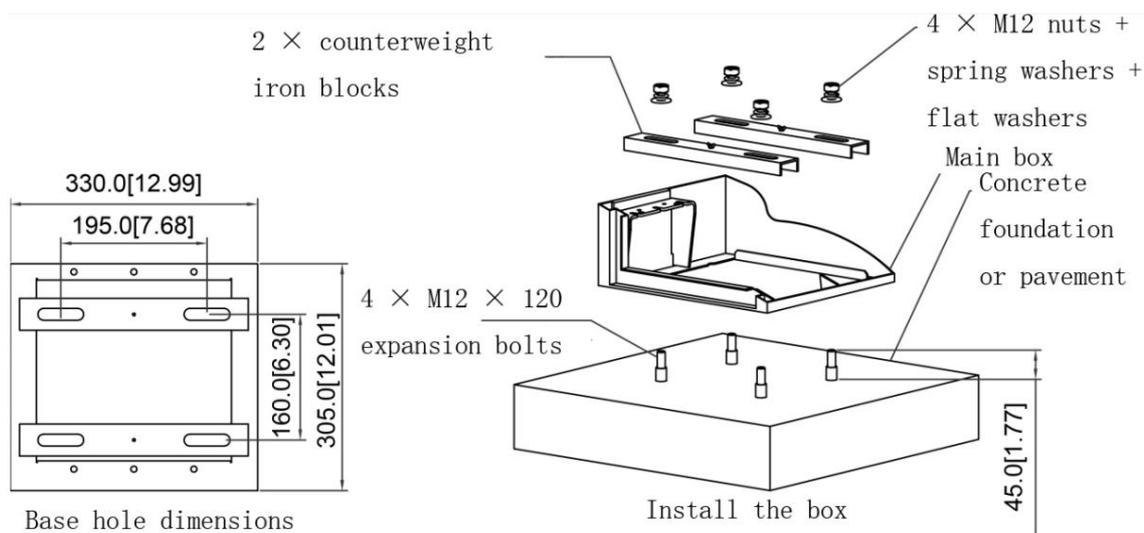
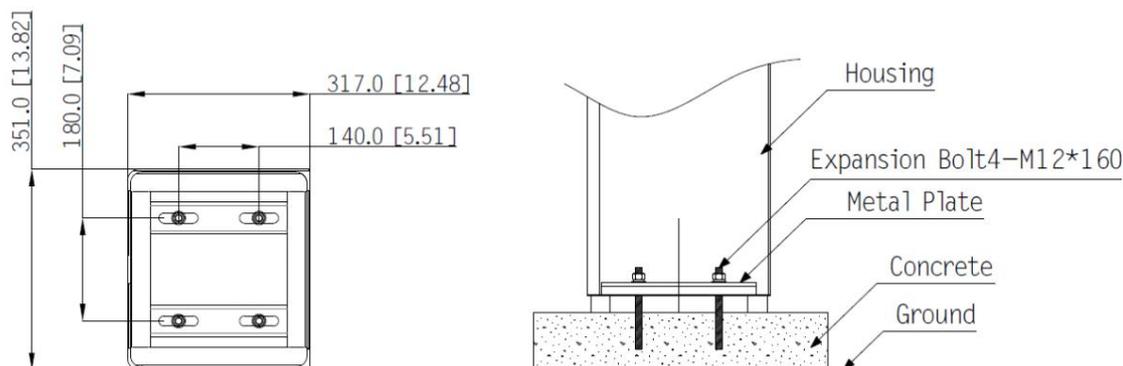


Figure 2-13 Base de caja de puerta de barrera DHI-IPMECD-303X



Para obtener detalles sobre las posiciones de instalación de la puerta de barrera, consulte la Figura 2-1.

La superficie de instalación de la base sobre la cual se instala la puerta de barrera debe estar nivelada, lo que puede garantizar que la caja de tope del vehículo se ajuste a la base y aumente la tensión de la caja.

Al perforar un agujero, se requiere una única operación de perforación. La perforación repetida reducirá la fijación.

Efecto de los pernos de expansión, que afectarán la vida útil de la puerta de barrera.

Durante la instalación, asegúrese de que la caja de la barrera esté nivelada. Los detalles de instalación están sujetos a los requisitos de construcción reales de la barrera.

3 Cableado del sistema



Poner a tierra todos los agujeros del suelo.  en los dispositivos utilizados en el sistema para mejorar la confiabilidad del dispositivo.

3.1 Cableado de la cámara

Figure 3-1 Cables externos

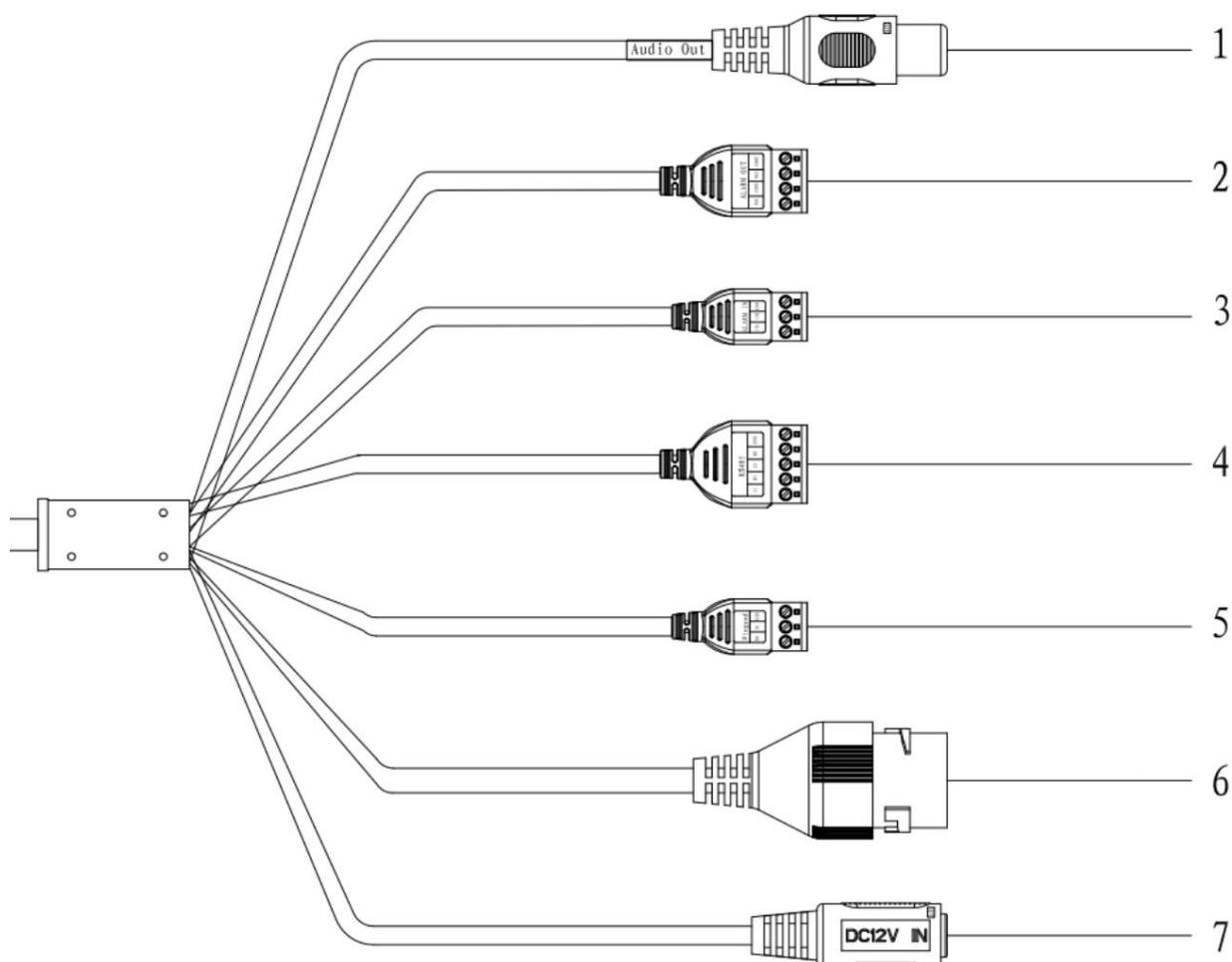


Tabla 3-1 Parámetros del cable

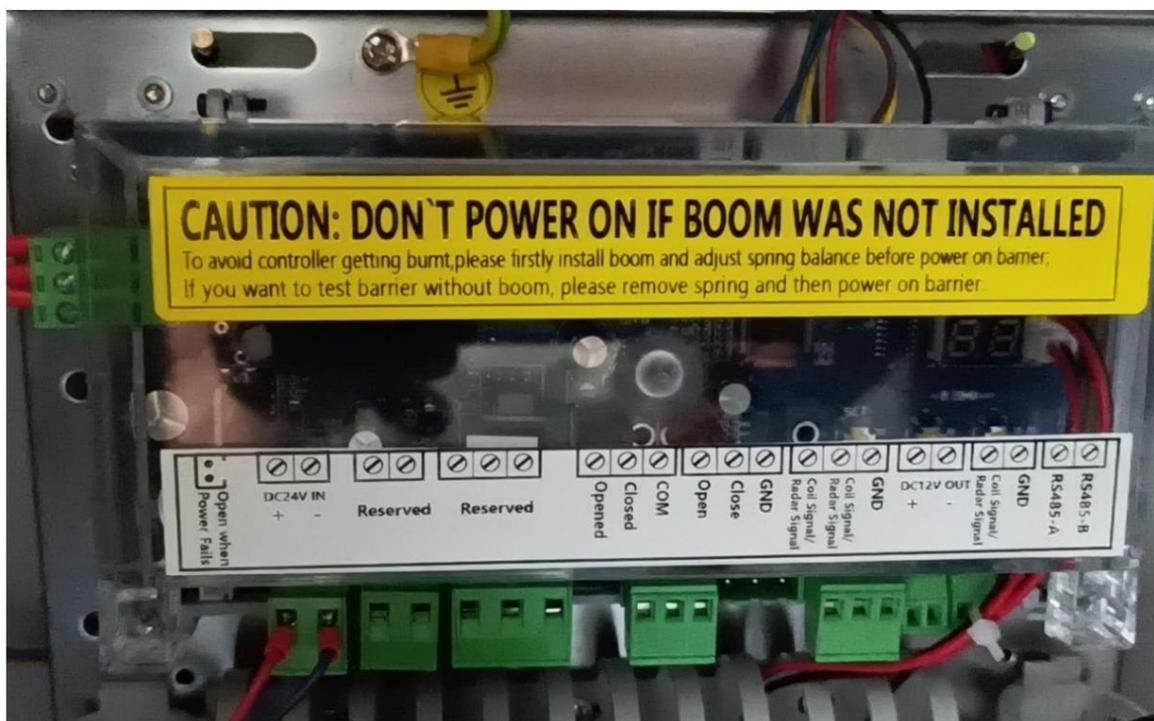
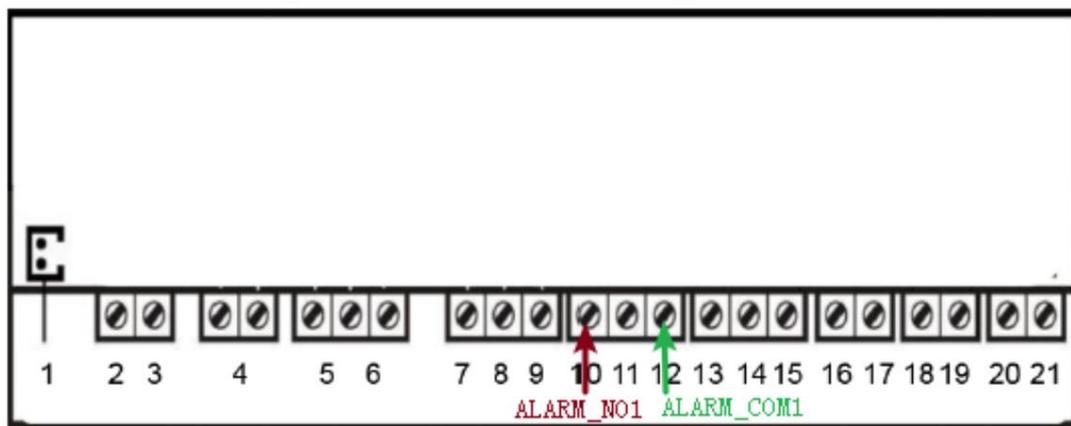
No.	Función	Descripción	Imagen
1	SALIDA DE AUDIO	La cámara envía una señal de audio a través de este puerto.	

No.	Función	Descripción	Imagen
2	alarma	Salida de alarma, conexión a barrera y dispositivos de salida de alarma como luz de alarma.	
3	Alarma en	Entrada de alarma, conexión a detector de vehículos, detector de infrarrojos, bucle de inducción y más.	
4	RS-485	Se conecta a pantallas y otros dispositivos externos. dispositivos.	
5	Wiegand	Conecta y envía matrículas al controlador de acceso.	
6	Y	Se conecta a una red. También admite fuente de alimentación PoE.	
7	12 VCC	<p>Se conecta a una fuente de alimentación de 12 VCC.</p>  <p>Se producirán daños en el dispositivo si no hay alimentación. suministrado correctamente.</p>	

3.2 Cableado de puerta de barrera

Para las puertas de barrera DHI-IPMECD-203X, puede consultar la Figura 3-2 para ver el cableado de los cables de control de apertura del brazo. Para la puerta de barrera DHI-IPMECD-203X, para controlar la apertura de la puerta de barrera, conecte NO1 cable de la cámara al puerto OPEN (puerto 10 en el terminal), y cable COM1 al puerto GND (puerto 12 en el terminal) de la placa base de la barrera. Conecte el cable rojo del radar anti-aplastamiento al puerto DC12 V+ (puerto 16 en el terminal); el cable negro al puerto OUT (puerto 17 del terminal); el cable marrón al puerto 13 del terminal; cable amarillo al GNDport (puerto 15 en el terminal) de la placa base.

Figure 3-2 Conecte la cámara a la puerta de barrera DHI-IPMECD-203X



Para la puerta de barrera DHI-IPMECD-302X, conecte el cable NO1 de la cámara al puerto NO1 (puerto 21 en el terminal) y el cable COM1 al puerto NC1 (puerto 19 en el terminal) de la placa base de la puerta de barrera.

Conecte el cable rojo del radar anti-aplastamiento al puerto +12 V (puerto 15 en el terminal); el cable negro al puerto GND (puerto 16 del terminal); el cable marrón al puerto 17 del terminal; cable amarillo al puerto 18 en el terminal de la placa base.

Figure 3-3 Conecte la cámara a la puerta de barrera DHI-IPMECD-302X

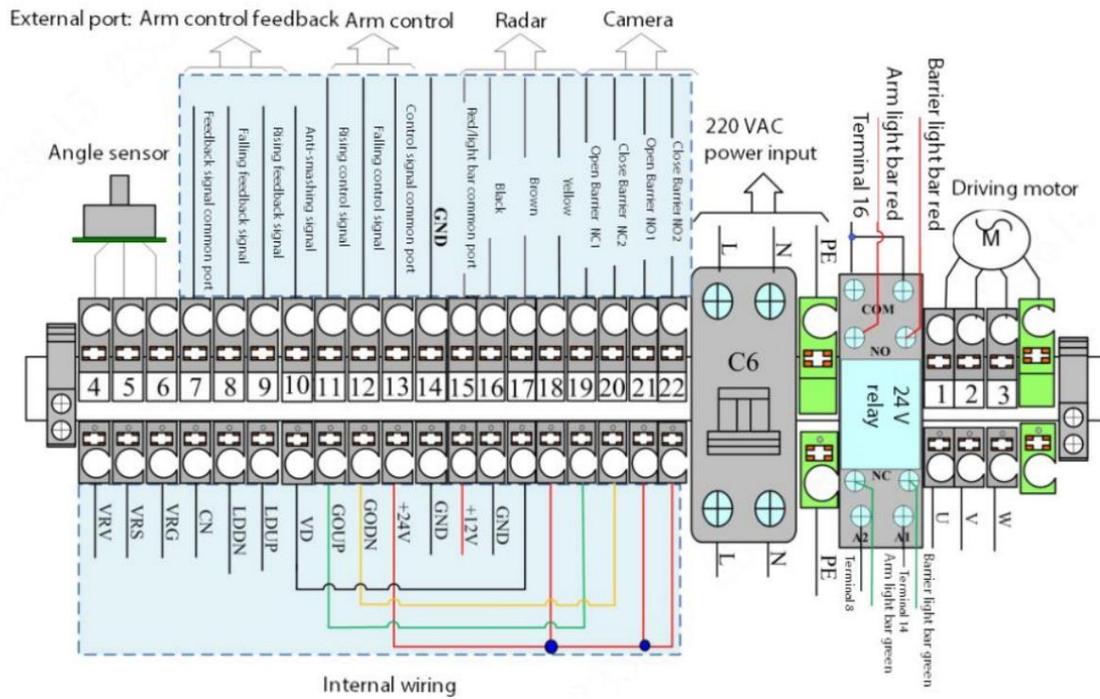
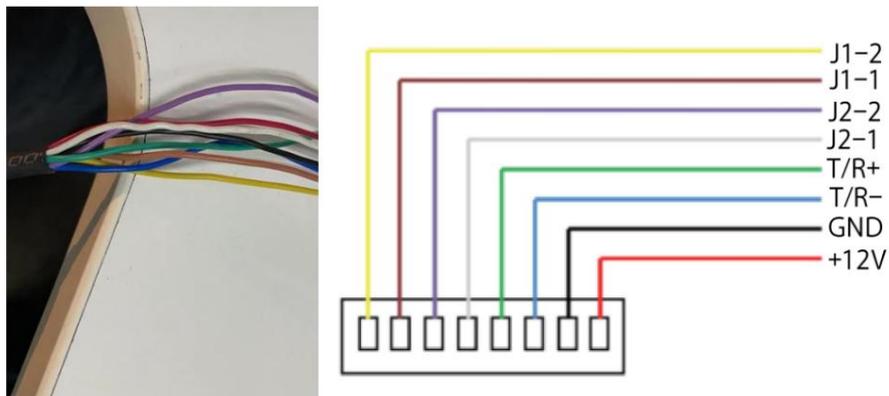


Figure 3-4 Radar anti-aplastamiento





Para obtener detalles sobre el cableado de la barrera y el radar anti-aplastamiento, consulte el manual del usuario correspondiente y otros documentos del producto.

3.3 Cableado de pantalla

Los cables externos de la pantalla se muestran en la siguiente figura, incluidos el cable de alimentación y el cable de señal. El cable de alimentación está conectado directamente a la fuente de alimentación para suministrar energía a la pantalla y el cable de señal está conectado a la cámara.

Figure 3-5 Cable



Tabla 3-2 Descripción del cable de señal

No.	Descripción
1	Audio +
2	Audio –
3	RS-485A
4	RS-485B

Utilice los cables del paquete de accesorios de la pantalla para conectar la pantalla a la cámara, incluidos el cable de audio y el cable RS-485. Conecte el cable de señal de la pantalla a la salida de audio de la cámara (AUDIO OUT) y a los cables RS-485.

4 Configuración del sistema

4.1 Configurar el software

4.1.1 Inicialización del dispositivo

La cámara se entrega sin inicializar de forma predeterminada. Debe inicializarlo y cambiar su contraseña antes de realizar más operaciones.

Antes de la inicialización, asegúrese de que tanto la IP de la PC como la IP del dispositivo estén en el mismo segmento de red; de lo contrario, es posible que no se pueda ingresar a la página de inicialización.

Paso 1 Configure la dirección IP, la máscara de subred y la puerta de enlace de la PC y el dispositivo respectivamente.

Si no hay ningún enrutador en la red, distribuya la dirección IP del mismo segmento.

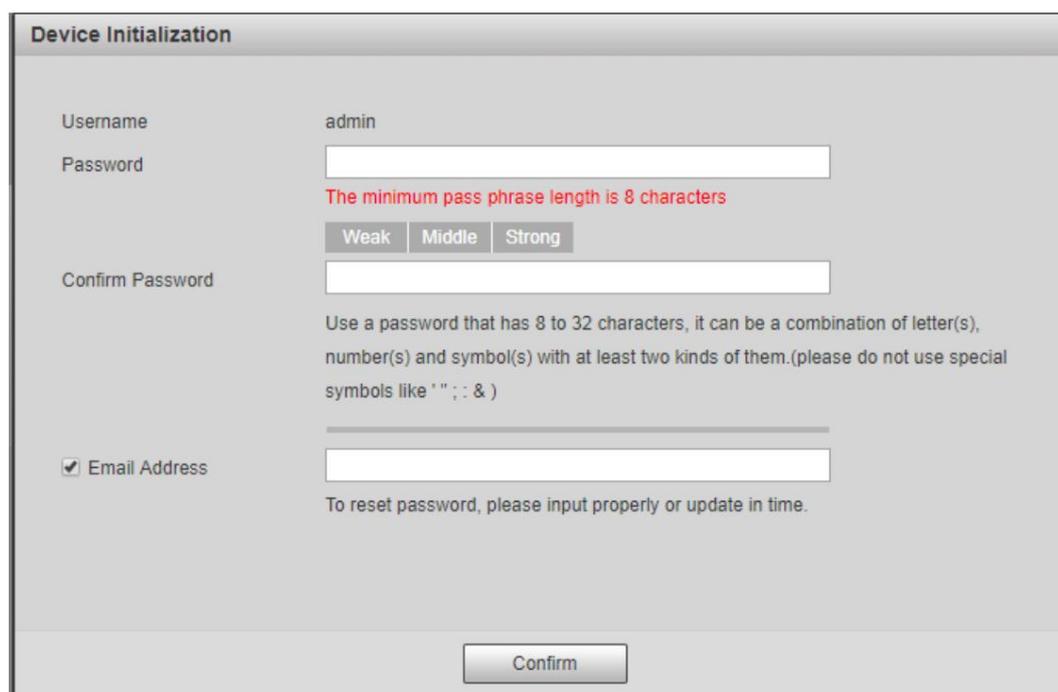
Si hay un enrutador en la red, configure la puerta de enlace y la máscara de subred correspondientes.

La dirección IP es 192.168.1.108 de forma predeterminada.

Paso 2 Utilice ping ***.***.***.*** (dirección IP del dispositivo) para comprobar si la red está conectada.

Paso 3 Abra el navegador, ingrese la dirección IP de la cámara en la barra de direcciones y luego presione Enter llave.

Figure 4-1 Inicialización del dispositivo



Paso 4 Ingrese y confirme la contraseña.



La nueva contraseña debe constar de 8 a 32 caracteres y contener al menos dos tipos de mayúsculas, minúsculas, números y caracteres especiales (excluidos ' " ; : y &).

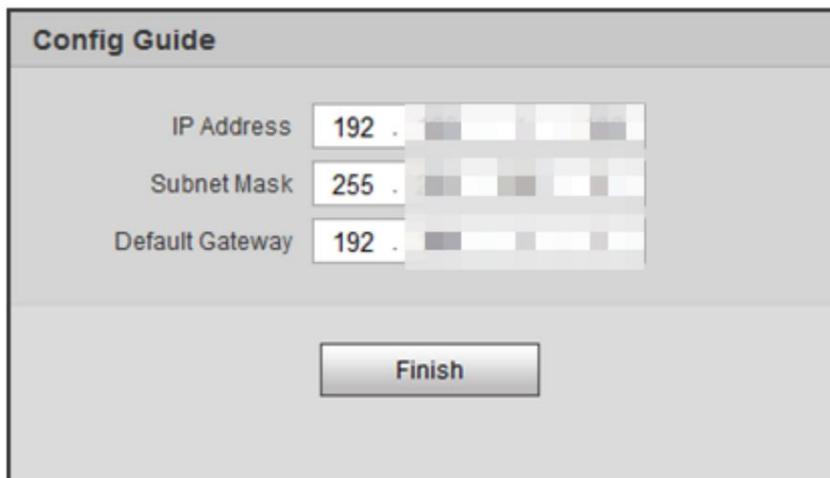
Si desea cambiar su contraseña nuevamente, vaya a Configuración > Sistema > Cuenta > Cuenta.

Paso 5 Seleccione la casilla de verificación Dirección de correo electrónico y luego ingrese su dirección de correo electrónico (recomendado para configurar para restablecer su contraseña).

Paso 6 Haga clic en Confirmar.

Paso 7 En la interfaz de Actualización en línea , haga clic en Confirmar.

Figure 4-2 guía de configuración



The screenshot shows a 'Config Guide' window with three input fields for network configuration. The 'IP Address' field contains '192', the 'Subnet Mask' field contains '255', and the 'Default Gateway' field contains '192'. Each field has a dotted grid for entering digits. A 'Finish' button is located at the bottom center of the window.

Paso 8 Cambie la dirección IP predeterminada, la máscara de subred y la puerta de enlace predeterminada y luego haga clic en Finalizar.

Paso 9 Ingrese el nombre de usuario y la contraseña y luego haga clic en Iniciar sesión.

Figure 4-3 Acceso



The screenshot shows the 'WEB SERVICE v3.0' login page. It features a header with the product name and a camera lens icon. Below the header are two input fields: 'User Name:' and 'Password:'. To the right of the password field is a link that says 'Forgot password?'. At the bottom, there are two buttons: 'Login' and 'Reset'.

4.1.2 Reglas de dibujo

En la página del Asistente , puede configurar escenarios de captura y obtener ayuda para configurar la instalación. escenarios.



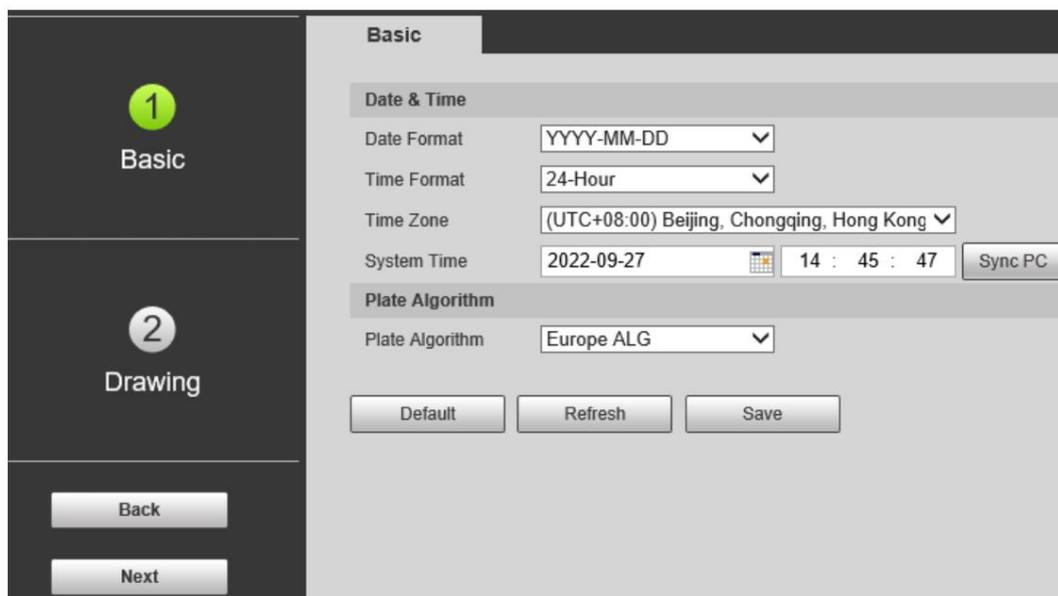
Puedes hacer clic  en la esquina superior derecha de la página del Asistente para salir.

Paso 1 Haga clic en la pestaña Asistente .

Paso 2 Seleccione el formato básico de fecha y hora y la hora del sistema de la cámara y luego haga clic en Guardar.

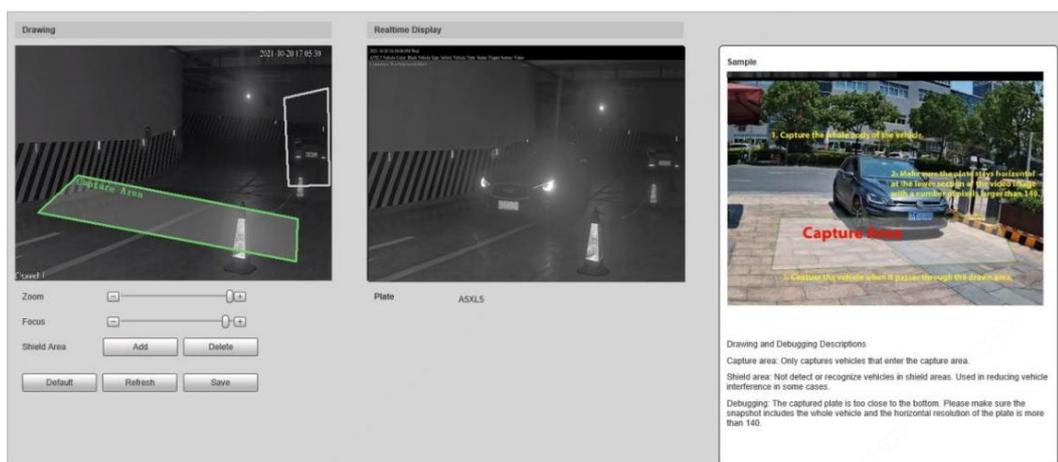
- Puede ingresar la hora manualmente o hacer clic en Sincronizar PC para sincronizar la hora desde el servidor.
- Configure el Algoritmo de placa en su región para obtener mejores resultados.

Figure 4-4 Parámetro básico



Paso 3. Haga clic en Dibujo para ver si la imagen de vídeo tiene el zoom correctamente y está enfocada marcando el píxel de la placa.

Figure 4-5 Dibujo



- 1) Arrastre el zoom y la barra de enfoque para ajustar la imagen del vídeo hasta que la imagen quede clara.
- 2) Siga los consejos de la figura del lado derecho y dibuje el área de captura de los vehículos que ingresan.
- 3) Haga clic en Agregar junto a Área de protección para dibujar áreas donde la cámara no reconoce.
Haga clic en Eliminar para eliminar el área.
- 4) La ventana de visualización en tiempo real en el medio muestra el recorte del resultado del reconocimiento de placa en la esquina superior izquierda e imagen del vehículo en tiempo real.
- 5) Haga clic en Guardar.

Etapa 4. Haga clic en Finalizar y luego haga clic en Finalizar en el medio para salir de la página de la Guía .



Siempre puedes hacer clic en Atrás para volver al último paso de la guía.

Figure 4-6 Una captura instantánea



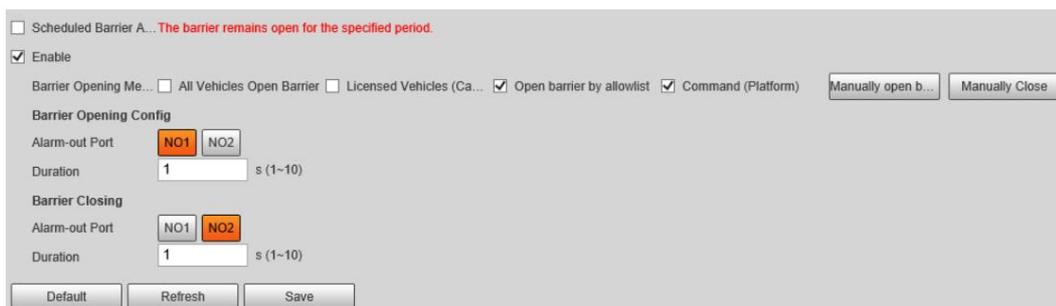
4.1.3 Configuración del control de barrera

Puede configurar el modo de control de barrera y configurar la información de apertura y cierre de la barrera.

Normalmente, la señal de cierre de la barrera la emite el radar. Si se requiere que la cámara emita la señal, debe configurar el puerto de salida correspondiente en la cámara y conectar este puerto con el cable de cierre de barrera.

Paso 1 Seleccione Configuración > ANPR > Control de barrera > Control de barrera.

Figure 4-7 Control de barreras



Scheduled Barrier A... *The barrier remains open for the specified period.*

Enable

Barrier Opening Me... All Vehicles Open Barrier Licensed Vehicles (Ca... Open barrier by allowlist Command (Platform)

Barrier Opening Config

Alarm-out Port NO1 NO2

Duration s (1~10)

Barrier Closing

Alarm-out Port NO1 NO2

Duration s (1~10)

Paso 2 Configure los parámetros.

Tabla 4-1 Descripción del parámetro de control de barrera

Parámetro	Descripción
Barrera programada siempre Abierto	Selecciónelo y habilite la función de barrera siempre abierta. Configurar el periodo de barrera siempre abierta. La barrera no se cerrará durante el periodo definido.
Permitir	Selecciónelo para habilitar el control de barrera y la configuración.
Método de apertura de barrera	<p>Activa la alarma a través de diferentes modos y controla de forma remota la apertura y el cierre de la barrera.</p> <ul style="list-style-type: none"> • Barrera abierta para todos los vehículos: cuando la cámara captura cualquier vehículo, emite una señal de barrera abierta. • Vehículos con licencia (cámara): cuando la cámara captura cualquier placa, emite una señal de barrera abierta. • Barrera abierta por lista de permitidos: cuando la cámara captura vehículos que están en la lista de permitidos o cumplen con la coincidencia difusa, genera una señal de barrera abierta. • Comando (Plataforma): La cámara genera una barrera abierta. señal cuando recibe una orden de la plataforma. • Haga clic en Abrir barrera manualmente o Cerrar manualmente para abrir manualmente controlar la barrera. <p></p> <p>Puede configurar el control de apertura de barrera en Abrir barrera por lista de permitidos y Comando (Plataforma) al mismo tiempo. Barrera abierta por lista de permitidos tiene prioridad.</p>
Configuración de apertura de barrera	<ul style="list-style-type: none"> • Puerto de salida de alarma: Puerto de salida de enlace de alarma. Puedes seleccionar cualquier uno de los 3 puertos.
Cierre de barrera	<ul style="list-style-type: none"> • Duración: La duración que dura la señal de apertura o cierre de la barrera. <p><small>tiene una duración.</small></p>

Paso 3 Haga clic en Guardar.

4.1.3.2 Controlador remoto

En el momento de la entrega se incluye un mando a distancia de 433MHz u 868 MHz, que envía señales a la cámara para emitir señales de alarma o realizar alarmas sonoras y luminosas.

Paso 1 Seleccione Configuración > ANPR > Control de barrera > Control remoto.

Paso 2 Configure la luz de advertencia y la duración.

Si se selecciona Luz de advertencia, cuando mantiene presionado



, la luz de la cámara parpadeará

durante el tiempo que configure.

Paso 3. Haga clic en Conectar y luego presione el botón correspondiente en el control remoto.

Debes presionar el botón en 10 segundos.

Paso 4.(Opción) Para desconectar el control remoto, haga clic en Desconectar.

Paso 5. Haga clic en Guardar.

Figure 4-8 Control remoto



4.1.4 Configuración de la pantalla LED RS-485

Conecte la pantalla LED con la cámara a través de RS-485 y luego podrá configurar el estado, tipo de pantalla, color de pantalla, acción, velocidad y más parámetros del LED.

Paso 1. Seleccione Configuración > ITC > Pantalla LED RS-485.

Figure 4-9 Pantalla LED RS-485

Device Status

Running Status	Offline	Ambient Brightness	Unknown	Fault Type	Unknown	
Uptime	Unknown	Screen Temperature	Unknown °C	Faulty Screen No.	Unknown	
Serial Port No.	Unknown	Version	Unknown	Last Self Check...	Unknown	

Control (Control settings will also be applied to Voice Broadcast function)

Working Mode Standalone Mode Partially Managed Mode (Platform) Managed Mode (Platform)

Screen Control

LED Screen Status

Row No.	Type	Text Color	Text Effect
1	<input type="text" value="Plate No."/>	<input type="text" value="Red"/>	<input type="text" value="Self-adaptive"/>
2	<input type="text" value="User Type"/>	<input type="text" value="Red"/>	<input type="text" value="Self-adaptive"/>
3	<input type="text" value="Date"/>	<input type="text" value="Red"/>	<input type="text" value="Self-adaptive"/>
4	<input type="text" value="System Time"/>	<input type="text" value="Red"/>	<input type="text" value="Self-adaptive"/>

Full Screen

Scrolling Speed

Passing Info Appea... s

Brightness Adjustm... Augment Bri... (1-10)

Self Check

Paso 2 Configure los parámetros.

Tabla 4-2 Descripción de los parámetros LED

Sección	Parámetro	Descripción
Estado del dispositivo		Muestra el estado de la pantalla, como el estado de trabajo, el brillo ambiental, la temperatura de la pantalla y más.
Configuración de controles		<p>Configure el modo de trabajo de la pantalla.</p> <ul style="list-style-type: none"> • Modo independiente: muestra como está configurado y no controlado por cualquier plataforma. • Modo parcialmente administrado (plataforma): seleccione esto para permitir que la plataforma controle parte de la pantalla información. • Modo administrado (plataforma): Otorga a la plataforma control total sobre la información de visualización en la pantalla.
Control de pantalla		Establezca el color y la acción de la información de la pantalla cuando los vehículos pasan en estado normal. La pantalla mostrará información según lo configurado durante el período de cualquiera de los estados.
Pantalla completa	Velocidad de desplazamiento	La velocidad de desplazamiento de la información en la pantalla.

Sección	Parámetro	Descripción
	Aparece el paso En pantalla para	La duración de la visualización de la información del vehículo que pasa en la pantalla.
	Brillo Ajustamiento	<ul style="list-style-type: none"> • Adaptación ambiental: el LED ajusta su brillo. según la luminosidad ambiental. Selecciona el Aumente el brillo, cuanto mayor sea el valor, más Cuanto mayor sea el cambio de brillo. • Manual: ajuste manualmente el brillo del LED configurando la intensidad.
	Autochequeo	<ul style="list-style-type: none"> • Auto: establece el intervalo de tiempo para que el LED realice controlar. • Nunca: el LED no realiza ninguna autoverificación.

Paso 3. Haga clic en Guardar.

4.1.5 Configurar la transmisión de voz

Puede configurar el contenido de transmisión para eventos, el contenido de transmisión de voz cuando pasan vehículos y los ajustes de volumen y codificación de video para la transmisión.

4.1.5.1 Configuración de transmisión de eventos

Configure el contenido de la transmisión cuando se activen los eventos.

Paso 1. Seleccione Configuración > ANPR > Configuración de transmisión de voz > Configuración de transmisión de eventos.

Paso 2. Configure los parámetros.

Figure 4-10 Transmisión del evento

Enable

Type	Enable	Play Mode	Audio Content	Interval(s)	Duration(s)
Intrusion	<input checked="" type="checkbox"/>	File	Select File alarm.wav	2	60
Loitering Detection	<input checked="" type="checkbox"/>	Combir	[plate] is Loitering Please exit the parking lot immediately	2	60
Gate Warning	<input type="checkbox"/>	Combir	Please Leave Quickly	2	60

Notes on special characters: "[plate]" means insert the real plate number. ";" means the audio will pause for 0.5 s.

Please set the corresponding event first.

Add Audio File

No.	Name	Size	Play	Download	Delete
1	alarm.wav	107			

Requirement for uploading audio:

- Size does not exceed 1024k.
- Audio Channel: Mono, Bit Depth: 16 bit, Sample Rate: 8KHZ/16KHZ/32KHZ/48KHZ/64KHZ
- Audio format can only be WAV.

Refresh Save

Paso 3 Seleccione Activar para activar la función.

Paso 4 (opcional) Haga clic en Agregar archivo de audio y luego siga las instrucciones que aparecen en pantalla para cargar el audio.

archivos que se reproducirán cuando se activen los eventos.

Paso 5 Seleccione la casilla de verificación debajo de la columna Habilitar para habilitar un evento.

Paso 6 Configure otros parámetros.

• Modo de reproducción:

Archivo: el archivo de audio que seleccionó se reproducirá cuando se active el evento.

Combinar: el contenido del Contenido de audio se reproducirá cuando se active el evento.

• Contenido de audio:

Cuando el modo de reproducción esté configurado en Archivo, seleccione un archivo de audio que haya cargado.

Cuando el Modo de reproducción esté configurado en Combinar, ingrese el contenido que se reproducirá cuando finalice el evento.

se desencadena.

"[placa]" y ";" son dos parámetros especiales en el contenido. [placa] será reemplazada por

el número de placa del vehículo desencadenó el evento, y ";" se utiliza para hacer una pausa de 0,5 s

entre segmentos del contenido. Por ejemplo, el contenido se establece en "[placa] es

merodeando, "Por favor, salga del estacionamiento perdido inmediatamente", y el número de placa del

El vehículo es AB12345, el contenido transmitido será "AB12345 está merodeando [pulse durante 0,5 s]

Por favor, salga del estacionamiento inmediatamente".

• Intervalos y duraciones: el archivo o contenido de audio se reproducirá continuamente durante

duración y en cada intervalo que haya configurado.

Paso 7 Haga clic en Guardar.

4.1.5.2 Configuración de transmisión de voz

Configure el contenido de la transmisión y la cámara transmitirá el contenido cuando pasen los vehículos.



Sólo ciertos dispositivos admiten esta función.

Procedimiento

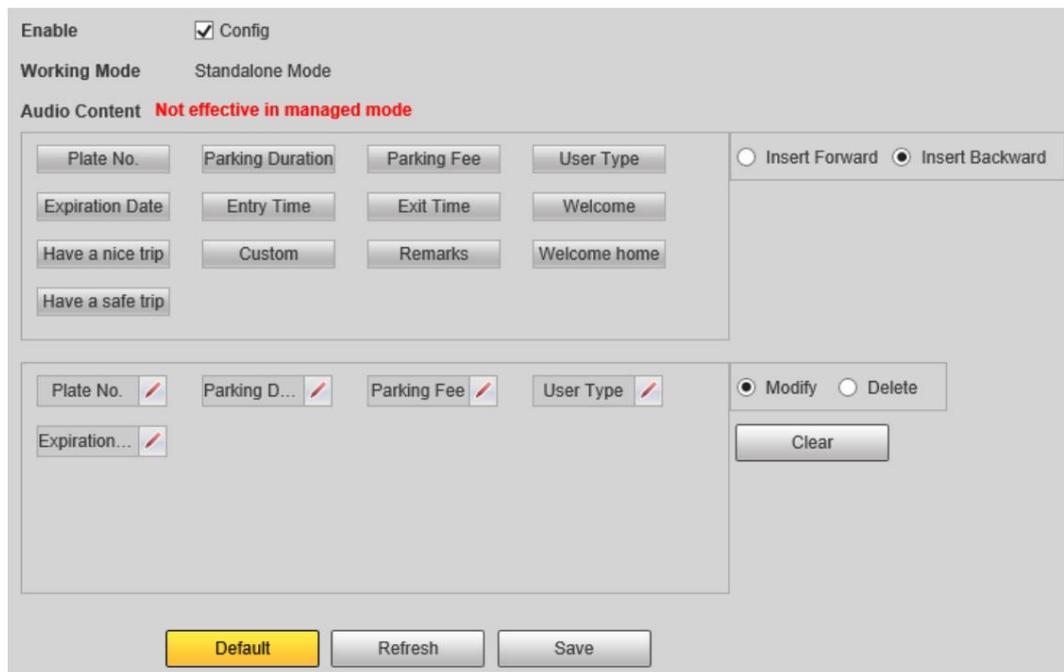
Paso 1 Seleccione Configuración > ANPR > Configuración de transmisión de voz > Configuración de transmisión de voz.

Paso 2 Habilite una o más opciones.



Si el Control de barrera está configurado como Orden (Servidor) y la transmisión de voz está controlada por el plataforma, tarifa de estacionamiento, duración del estacionamiento, vencimiento a las, hora de entrada y hora de salida serán disponible.

Figure 4-11 Contenido de transmisión



Paso 3 Configure los parámetros.

Tabla 4-3 Descripción de los parámetros

Parámetro	Descripción
Insertar hacia adelante	Inserta una opción antes de la seleccionada en el área de visualización.
Insertar hacia atrás	Inserte una opción después de la seleccionada en el área de visualización.
Modificar	Hacer clic  junto a la opción de transmisión para editar el prefijo y el sufijo del opción.

Parámetro	Descripción
Borrar	Hacer clic  junto a la opción de transmisión para eliminar la opción.
Claro	Eliminar todas las opciones de transmisión.

Etapa 4 Haga clic en Guardar.

4.1.5.3 Configuración de volumen/codificación

Configure el volumen para la transmisión de voz.



Sólo disponible para modelos seleccionados.

Procedimiento

Paso 1 Seleccione Configuración > ANPR > Configuración de transmisión de voz > Configuración de volumen/codificación.

Paso 2 Configure los parámetros.

Figure 4-12 Volumen/Codificación



Tabla 4-4 Descripción del parámetro

Parámetro	Descripción
Volumen de entrada	El volumen del sonido recibido por la cámara.
Tipo de salida de audio	Donde se producirá la transmisión de voz. <ul style="list-style-type: none"> • Salida de audio de la cámara: la transmisión de voz será reproducida por el dispositivo conectado al puerto de salida de audio de la cámara. • Altavoz de la cámara: la transmisión de voz será reproducida por el altavoz de la cámara.
Volumen de salida	El volumen de la transmisión de voz.
Velocidad de voz	La velocidad de la transmisión de voz.

Paso 3 Haga clic en Guardar.

4.1.6 Wiegand

La cámara está construida con un módulo wiegand, que se puede conectar directamente a dispositivos de control de acceso a través del protocolo Wiegand de 26 bits. No es necesario realizar ninguna operación en la página web de la cámara.

4.1.7 SVI

La cámara admite la detección de objetivos que están merodeando o ingresan a un área prohibida. Puedes configurar hasta 4 reglas.

Procedimiento

Paso 1 Seleccione Configuración > Evento > IVS.

Hay una regla por defecto.

Paso 2: Haga clic en Dibujar regla, dibuje un área en la imagen del video, haga clic derecho para completar el dibujo.

Paso 3 (opcional) Utilice la función de filtro de objetivos para detectar solo objetivos con un tamaño determinado.

1) Seleccione Tamaño máximo > Dibujar objetivo y luego haga clic y mantenga presionada la imagen del video para dibujar un área.

Puedes arrastrar cualquiera de sus esquinas para ajustarla.

2) Haga clic en Tamaño mínimo y luego haga clic y mantenga presionada la imagen del video para dibujar un área.

También puedes arrastrar cualquiera de sus esquinas para ajustarla.

Sólo se mostrarán los objetivos más pequeños que el tamaño máximo, pero más grandes que el tamaño mínimo detectado.

Paso 4 Configure otros parámetros.

Tabla 4-5 Descripción de parámetros

Parámetro	Descripción
Período de armado y desarmado Modo	Configure cuándo se detectarán los objetivos y activará alarmas. Para obtener más información, consulte "2.5.1.9 Configuración del horario".
Objetivo	Seleccione los tipos de objetivos para activar alarmas.
Intervalo	El intervalo entre cada alarma que se activará. Por ejemplo, si lo configura en 200 s, con cada alarma activada, solo se podrá activar otra alarma después de 200 s.
Duración	Solo se puede activar una alarma si se detecta un objetivo durante el tiempo definido. Por ejemplo, si lo configura en 3 s, solo se activará una alarma de merodeo después de que un automóvil haya estado merodeando durante 3 s o más.
Luz de alerta	Si se selecciona, el iluminador de la cámara parpadeará durante el tiempo que usted definió cuando se activa una alarma.
Duración	
Enviar correo electrónico	La cámara envía un correo electrónico a la dirección de correo electrónico definida cuando se activa una alarma. se desencadena. Para configurar la dirección de correo electrónico, vaya a Configuración > Configuración de red > Correo electrónico.
Instantánea de vinculación	Si se selecciona, la cámara tomará una instantánea cuando se active una alarma.

Paso 5  para agregar más reglas y luego repita los pasos anteriores para configurarlas.

Puede configurar hasta 4 reglas.

Paso 6 Haga clic en Guardar.

4.2 Configuración del control remoto de la barrera

4.2.1 Configuración del control remoto de la barrera DHI-IPMECD-203X

Códigos de emparejamiento para control remoto:

- Step 1** En la placa base, presione y mantenga presionado SET y luego presione + para ingresar al modo de programación.
- Step 2** Cuando se muestra F1 en el tubo nixie de la placa base, presione y mantenga presionado SET durante 6 segundos, y luego se muestra el menú avanzado C0. Presione SET varias veces hasta que aparezca el C7 en el tubo nixie.
- Step 3** Presione + para ingresar a la página de configuración de parámetros C7 y el número almacenado de códigos de control remoto se mostrará en el tubo nixie.
- Step 4** Presione + para iniciar el aprendizaje del control remoto. presione y mantenga  en el control remoto correspondiente control hasta que el indicador del tablero de la barrera parpadee y el número aumente en 1, lo que indica que el aprendizaje del control remoto se realizó correctamente.
- Step 5** Si otros controles remotos necesitan emparejar códigos, repita el paso 4.
- Step 6** Una vez completado el aprendizaje del control remoto, salga del modo de aprendizaje en la placa base. Presione SET para regresar al estado de función C7, y luego presione y mantenga presionado SET y presione – para salir del modo de programación.

Códigos de borrado para control remoto:

- Step 1** En el paso 3, el tubo nixie muestra la cantidad de códigos de control remoto que se han almacenado. Presione – tres veces para borrar todos los controles remotos aprendidos de la barrera.

Figure 4-13 Placa base de la puerta de barrera DHI-IPMECD-203X

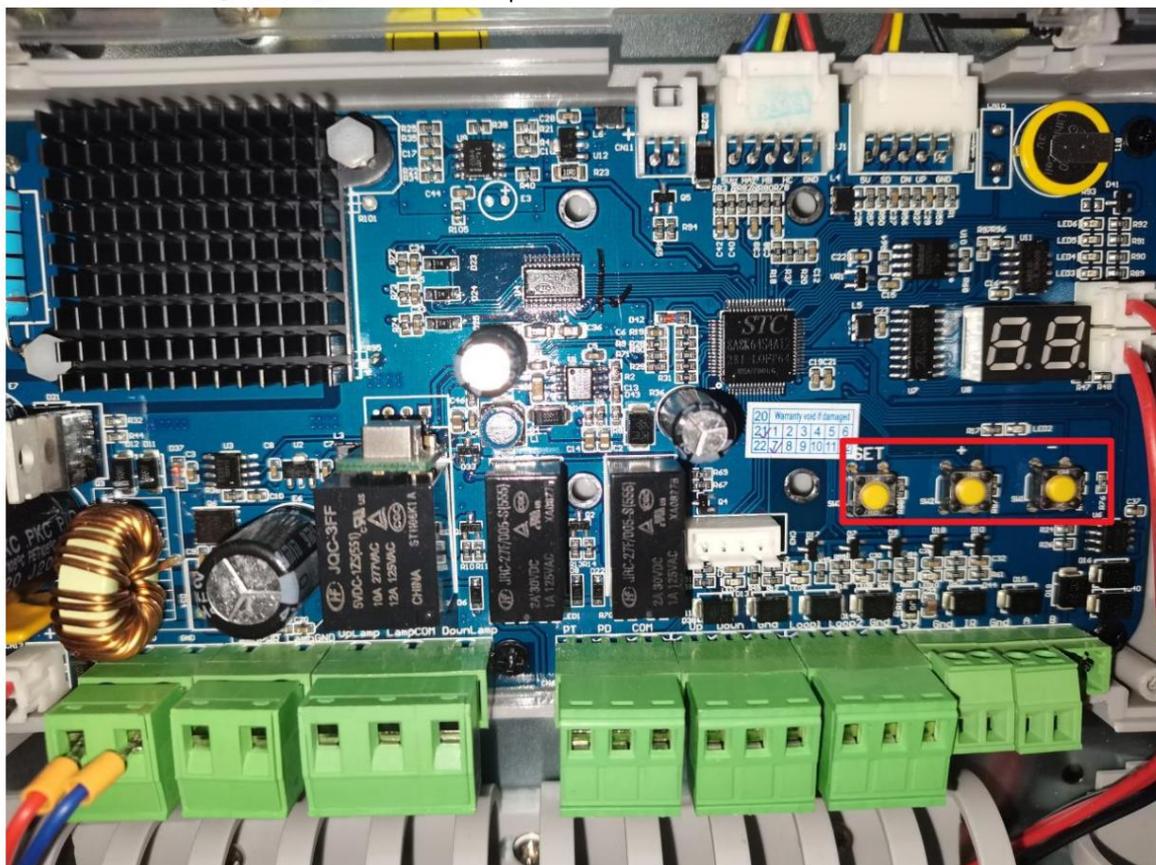
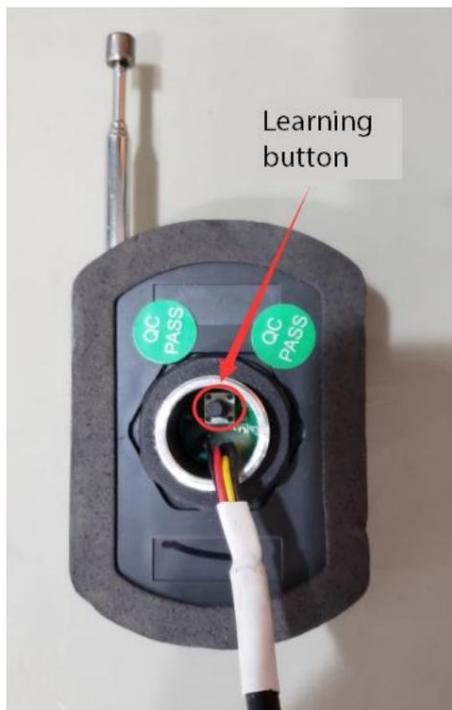


Figure 4-14 Control remoto



4.2.2 Configuración del control remoto de la barrera DHI-IPMECD-302X

Figure 4-15 Receptor



- Hacer coincidir la información remota

Coincidencia exitosa: presione y mantenga presionado el botón de aprendizaje en el receptor durante 2 s, presione el control remoto

Maneje al menos dos veces y luego puede presionar las teclas en el control remoto para controlar el brazo.

Coincidencia fallida: el control remoto no se presiona por un tiempo después de presionar el botón de aprendizaje en

el receptor, y el indicador del receptor no parpadea 3 veces inmediatamente, sino que parpadea 7 veces después de unos 8 segundos.

Borre la información del control remoto: Mantenga presionado el botón de aprendizaje en el receptor durante más de 3 segundos y luego el control remoto no podrá controlar el brazo. Esto significa que la información coincidente se ha borrado.

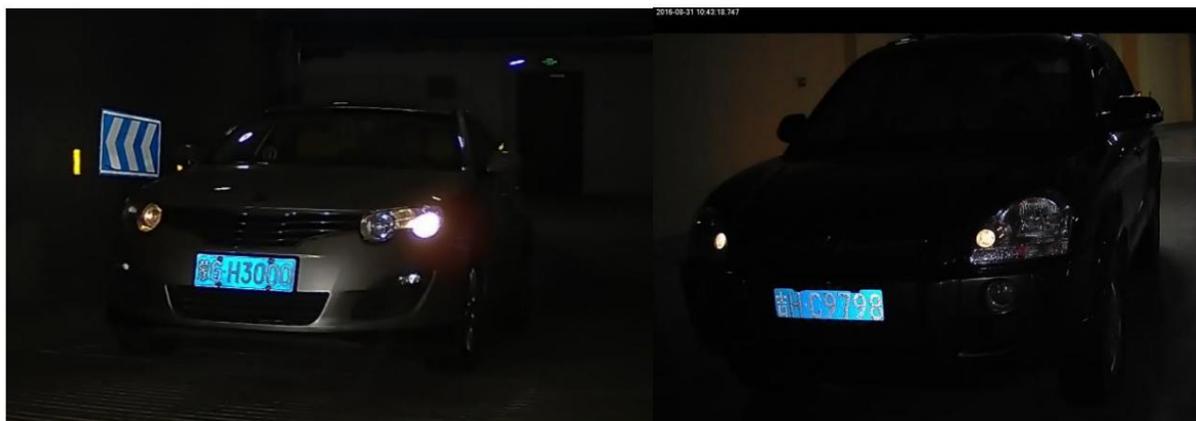
4.3 Comprobación de las funciones del sistema

Artículo	Funciones	Contenido
Cámara	Captura	Después de que el vehículo pase por la línea de captura, verifique si se generan instantáneas y resultados de reconocimiento en la página web. Si los hay, significa que la función de captura es normal.
	Barrera apertura control	Verifique el circuito físico de la cámara y los parámetros de apertura de la barrera para la lista de cámaras permitidas.

		<p>Se puede habilitar la Apertura Manual de la cámara, a través de la cual se puede probar el cableado físico de la señal de apertura entre la cámara y la barrera. Si la barrera se abre según lo previsto tras pulsar el botón, significa que el cableado es correcto.</p> <p>Para abrir la barrera de la lista de permitidos, primero verifique el cableado físico. Si el cableado es correcto, verifique la configuración de los datos de la lista de permitidos: si se agrega la placa y si el permiso de apertura de la barrera está configurado y es válido. Los parámetros anteriores se configuran en la página de datos de la lista de permitidos de la cámara.</p>
Puerta de barrera	Barrera apertura control	Puede verificar la función al probar el cableado de la cámara.
	cierre automático	<p>Una vez que el vehículo pasa por la zona de vigilancia por radar, la barrera se cierra. Por lo tanto, después de abrir la barrera, el vehículo puede pasar a través del radar anti-aplastamiento para verificar si la puerta está cerrada según lo programado.</p> <p>El punto clave de la barrera es el monitoreo del radar anti-impacto, por lo que la simulación debe observar las operaciones del radar anti-aplastamiento en tiempo real. Si el radar se puede monitorear y activar en tiempo real cuando el vehículo está en y afuera, significa que el radar funciona normalmente.</p>
	Control remoto	<p>El control remoto se ha combinado con la puerta de barrera, y la puerta de barrera se puede abrir/cerrar mediante control remoto. Cuando haya un error, vuelva a aprender el control remoto consultando el manual del usuario de la barrera.</p>

5 preguntas frecuentes

1. Problemas relacionados con las matrículas de color azul claro.



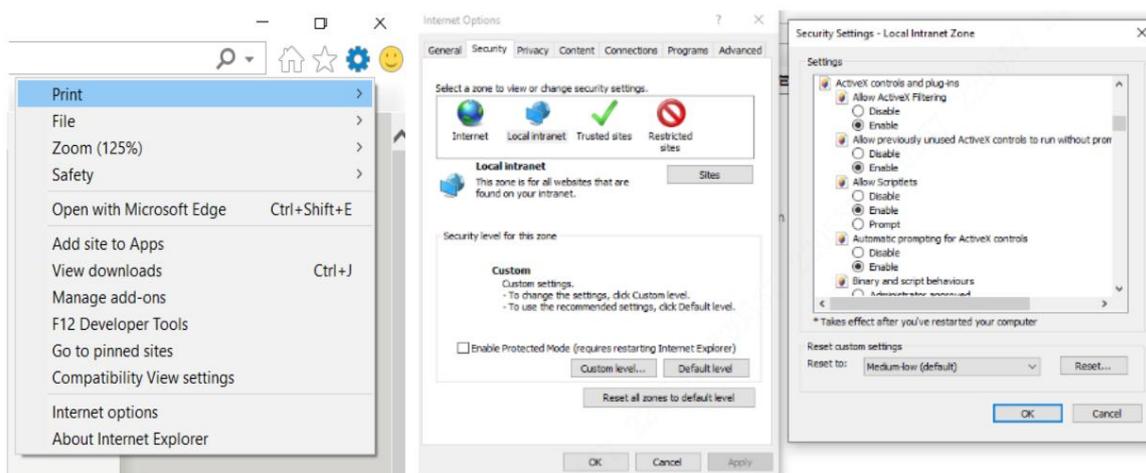
Debido a las diferencias en los materiales de las matrículas, la matrícula azul claro tendrá una exposición grave y decoloración de los caracteres bajo la luz directa durante la noche. Es necesario instalar un iluminador externo a 0,6 metros del suelo y apagar el iluminador incorporado para solucionar los problemas.

2. Cuando inicio sesión en la web de la cámara por primera vez, no se pueden descargar los controles.

Le recomendamos que utilice el navegador IE. Abra el navegador IE, seleccione  > Opciones de Internet > Seguridad >

Nivel personalizado..., habilite todos los controles y complementos ActiveX, guarde la configuración y luego cierre el navegador. Vuelva a abrir el navegador y luego inicie sesión en la página web del dispositivo.

Descargue e instale los controles exitosamente.



3. Los problemas comunes y sus soluciones se muestran en la siguiente tabla:

Problemas	del dispositivo	Soluciones
Cámara	El cámara no puedo comenzar normalmente.	<ul style="list-style-type: none"> ● Utilice un multímetro para medir si el adaptador de corriente funciona normalmente. ● Si el suministro de energía es normal, presione y mantenga presionado el botón Restablecer durante 5 segundos para restaurar la cámara a la configuración predeterminada. La dirección IP inicializada es 192.168.1.108.

Problemas del dispositivo	Soluciones
El cámara se reinicia anormalmente o accidentes.	<ul style="list-style-type: none"> ● La tensión de entrada no cumple los requisitos o es inestable. ● El hardware de la cámara es anormal. ● Si se debe a una actualización anormal, mantenga presionado Restablecer durante 5 segundos para restablecerlo. Si el problema es grave, devuelva la cámara a la fábrica para su reparación.
Red conexión es inestable.	<ul style="list-style-type: none"> ● Verifique que el cable de red esté conectado correctamente. ● Compruebe si hay conflicto de IP. ● Conflicto de direcciones Mac. ● La cámara se reinicia repetidamente.
No se pudo iniciar sesión en el dispositivo en IE navegador.	<ul style="list-style-type: none"> ● Compruebe si el dispositivo se inicia normalmente y si la conexión de red es normal. ● El nivel de seguridad del navegador es muy alto, impidiendo la descarga de controles de la página web. ● Si los controles de la computadora local entran en conflicto con el espacio de la cámara, elimine los controles y descárguelos nuevamente. ● Nombre de usuario y contraseña incorrectos. ● Si los programas de la cámara no se inician normalmente, mantenga presionado Restablecer durante 5 segundos para restablecer la cámara. ● Si el hardware presenta anomalías, devuelva el producto a la fábrica para su reparación.
Imagen distorsionada colores y brillo y videos borrosos	<ul style="list-style-type: none"> ● Si los parámetros de la cámara son incorrectos, restaure la cámara a la configuración predeterminada. ● Si la transmisión de la cámara es inapropiada, mejore la transmisión. ● Si el sensor de imagen presenta anomalías, devuelva la cámara a la fábrica para su reparación.
Hora incorrecta	<ul style="list-style-type: none"> ● Sincroniza la hora de la cámara con tu computadora. ● Si el hardware presenta anomalías, devuelva la cámara a la fábrica para su reparación.
Las grabaciones de Dahua no se pueden reproducir en las computadoras.	<p>Inicie sesión en el sitio web oficial de Dahua para descargar el reproductor Dahua. Actualiza el reproductor.</p>
No hay instantánea de un vehículo que pasa	<ul style="list-style-type: none"> ● En la página de visualización en vivo, verifique si está seleccionado Recibir imágenes.
la cámara lo hace no reconocer vehículos o La tasa de reconocimiento es baja.	<ul style="list-style-type: none"> ● Comprueba la definición de la cámara. ● Verifique los píxeles de la matrícula, que deben ser 140–160. ● Verifique la iluminación para ver si la matrícula está sobreexpuesta. ● Verifique las configuraciones del escenario para ver si la matrícula está dentro de la línea de zona y línea del carril.
La barrera no se abre al reconocer vehículos en el lista de permitidos.	<ul style="list-style-type: none"> ● Compruebe si está seleccionada la lista abierta de permitidos para la vinculación de la puerta de la barrera de la cámara. ● Compruebe si la lista de permitidos está habilitada. ● Compruebe si se importan los datos de la lista de permitidos y si el permiso de apertura y la fecha de la cámara están sincronizados con la computadora.

Problemas	del dispositivo	Soluciones
		<ul style="list-style-type: none"> ● Compruebe si el cableado es correcto. ● Compruebe si la matrícula en la lista de permitidos es correcta.
Barrera puerta	El controlador hace no trabajo.	<ul style="list-style-type: none"> ● Verifique la fuente de alimentación. ● Verifique los cables de corriente fuerte y débil. ● Verifique el interruptor de fusibles. ● Cambie el condensador. ● Compruebe si el motor no está cargado. ● Verificar la protección térmica y reiniciarla después de 20 min.
	El brazo de barrera no se detiene en el correcto posición.	<ul style="list-style-type: none"> ● Si el tiempo de funcionamiento del brazo de barrera no es suficiente, extienda el tiempo de funcionamiento. ● Ajuste la posición del resorte límite. ● Verifique el interruptor de láminas y el imán.
	La puerta de barrera se puede abrir (cerrar), pero no se puede cerrar (abrió).	<ul style="list-style-type: none"> ● Ajuste la posición del interruptor de láminas. ● Cambie el interruptor de láminas. ● Verifique el cableado. ● Ajuste la posición del imán. ● Compruebe si el radar, el bucle de inducción y el sensor de infrarrojos siempre tienen señales.
	El remoto el control no trabajar.	<ul style="list-style-type: none"> ● El mando a distancia está dañado. ● El control remoto no tiene batería. ● La distancia está más allá del alcance del control remoto. Se requiere que se utilice dentro de los 30 m sin obstáculos. ● Interferencias de radio por cable.
	Abra manualmente la puerta de la barrera, pero está cerrado.	Cableado incorrecto.
	Auto clausura fallido.	<ul style="list-style-type: none"> ● Verifique la señal del bucle de inducción. ● DIP1 es incorrecto.
Otros	Consulte la guía de software correspondiente.	

ENABLING A SAFER SOCIETY AND SMARTER LIVING